

Programme

(1)

I) Réduction des endomorphisme.

- Polynômes d'endomorphisme (d'end \mathbb{K})
- Element propres, valeurs propres et vecteurs propres
- Polynômes caractéristiques.
- Diagonalisation.
- Trigonalisation
- Réduction de Jordan.

II) Dualité

- Espace dual d'un \mathbb{K} e.v.
- Base duale.
- Transposition
- hyperplan

Referencas bibliographique.

- Algèbre linéaire 2^{em} Joseph Grifare.
- Mathématiques DELIGA 2^oA.

Élié Azoulay, Jean, Avignat.

- Toute l'algèbre de la licence.

Jean-pierre Es-calier.

Chapitre I: Réduction des end ϕ .

(1)

But : Soit f un end ϕ d'un K -ev E de dimension finie. Le but de la réduction de f est de trouver une base de f dans laquelle sa matrice est la plus simple possible. (diagonal, triangulaire. - -)

L'objet donc de ce chapitre est de présenter quelques techniques permettant de trouver les bases adaptés.

I. Polynômes d'endomorphisme

Définition: $f \in \mathcal{L}(E)$ et $P \in K[x]$

Soit f un end ϕ de E et P un polynôme à coefficient dans K ($P \in K[x]$ et à indéterminer X).

Si $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ avec $a_k \in K$ alors on pose

$$P(f) = \sum_{k=0}^n a_k f^k \quad \text{avec la convention}$$

$f^0 = \text{Id}_E$ et f^k est obtenue par la formule

réursive. $f^k = f \circ f^{k-1}$.

$P(f)$ est un end ϕ de E appelé polynôme d'endomorphisme de f .

Proposition:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. Alors l'application :

$$\left. \begin{array}{l} \mathbb{K}[x] \longrightarrow \mathbb{K}[f] \\ \mathbb{I} \longrightarrow \mathbb{I}(f) \end{array} \right\} \text{ est un morphisme } \\ \text{d'Algèbres.}$$

morphisme d'algèbre $\hat{=} (\mathbb{K}[x], +, \cdot, x) , (\mathbb{K}[f], +, \cdot, 0)$

En particulier cette application vérifie les propriétés suivantes.

$$\forall P, Q \in \mathbb{K}[x], \forall \alpha, \beta \in \mathbb{K}:$$

$$(1) (\alpha P + \beta Q)(f) = \alpha P(f) + \beta Q(f)$$

$$(2) (PQ)(f) = P(f) \circ Q(f)$$

Remarque : soit $f \in \mathcal{L}(E)$.

$$\forall P, Q \in \mathbb{K}[x] : \boxed{P(f) \circ Q(f) = Q(f) \circ P(f)}$$

En effet :

$$(1) (PQ)(f) = P(f) \circ Q(f)$$

$$(2) (QP)(f) = Q(f) \circ P(f)$$

$$\text{or } PQ = QP$$

$$\text{Donc } (PQ)(f) = (QP)(f)$$

$$\text{Ainsi : } P(f) \circ Q(f) = Q(f) \circ P(f)$$

NB : $(PQ)(f)(x) = P(f) \circ Q(f)(x)$ mais $\textcircled{3}$
jamais $P(f)(x) \circ Q(f)(x)$.

Exemple : Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ la matrice d'un end ϕ f de E dans une base donnée, et

$$P = X^3 - X + 2, Q = X^2 - 2X - 1.$$

Calculons $Q(A), P(A), (QP)(A)$.

$$Q(A) = A^2 - 2A - I$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 4 & 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -3 & -2 \\ -4 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$Q(A) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0.$$

$$P(A) = A^3 - A + 2I.$$

$$= \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 7 & 5 \\ 10 & 7 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$P(A) = \begin{pmatrix} 8 & 4 \\ 8 & 8 \end{pmatrix}.$$

$$(QP)(A) = Q(A) \cdot P(A).$$

$$= 0 \cdot P(A)$$

$$\boxed{(QP)(A) = 0}$$

Calculer QP puis déduire $QP(A)$.

(4)

$$(x^2 - x - 2)(x^3 - x + 2) = x^5 - x^3 + 2x^2 - x^4 + x^2 + x - x^3 + x - 2$$

$$QP = x^5 - x^4 - 2x^3 + 3x^2 + 3x - 2, \text{ continue}$$

Proposition.

$f \in \mathcal{L}(E)$, $P \in K[X]$ tq $P(f) = 0$ et $P(0) \neq 0$.

Alors, f est inversible et f^{-1} est un polynôme en f .

Démonstration

Posons $P = \sum_{k=0}^n a_k x^k$, $a_n \neq 0$. Alors

$$P(0) \neq 0 \Rightarrow a_0 \neq 0.$$

On a $P(f) = a_0 \text{id}_E + a_1 f + \dots + a_n f^n$

(comme $a_0 \neq 0$ alors on a :

$$\text{id}_E = \sum_{k=1}^n \frac{a_k}{a_0} f^k \text{ car } P(f) = 0.$$

$$= f \circ \sum_{k=0}^{n-1} \left(-\frac{a_{k+1}}{a_0} \right) f^k.$$

$$= \left[\sum_{k=0}^{n-1} \left(-\frac{a_{k+1}}{a_0} \right) f^k \right] \circ f$$

ce qui nous dit que f est inversible et

$$f^{-1} = \sum_{k=0}^{n-1} \left(-\frac{a_{k+1}}{a_0} \right) f^k.$$

Proposition II Sous-espace stables

(5)

Definition: On dit qu'un sous-espace F est stable par un endomorphisme f de E si $f(F) \subset F$ i.e. $\forall x \in F : f(x) \in F$.

Proposition: Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ alors $\text{Ker} f$ et $\text{Im} f$ sont des s.-ev stables par f .

Preuve Exo

Proposition: Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ et $P \in K[x]$. Alors $\text{Ker} f$ et $\text{Im} f$ sont des sous-espaces stables par f .

De même ~~pour~~ tout s.-ev F stable par f l'est aussi par f l'est aussi pour $P(f)$.

Preuve:

• soit $x \in \text{Ker} f$.

$$P(f)(f(x)) = P(f) \circ f(x).$$

$$= f \circ P(f)(x)$$

$$= f[P(f)(x)].$$

$$= f(0).$$

$$= 0 \Rightarrow f(x) \in \text{Ker} P(f).$$

• soit $x \in \text{Im} P(f)$. Alors il existe $y \in E$ tq $x = P(f)(y)$.

$$\text{donc } f(x) = f \circ P(f)(y).$$

$$= P(f) \circ f(y)$$

$$= P(f)(f(y))$$

$\Rightarrow f(x) \in \text{Im } P(f);$

• soit $x \in F$, Il suffit de montrer que $\forall k \geq 0, f^k(x) \in F$.

On procède par récurrence. Pour $k=0, 1$ c'est évident.

Supposons que $f^k(x) \in F$ pour $k \geq 2$.

Comme F est stable par f alors $f[f^k(x)] \in F$.

Donc $f^{k+1}(x) \in F$.

Donc.

$$\forall k \geq 0 = f^k(x) \in F.$$

soit $P \in K[X]$. si on pose $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ on a:

$$P(f)(x) = \sum_{k=0}^n a_k f^k(x).$$

Or $f^k(x) \in F, \forall k \geq 0$.

Donc $P(f)(x) \in F$ car F est un sous espace vectorielle stable

Intérêt des s.e.v stables.

Pour un end f Trouver les s.e.v stables peut offrir 2 intérêts particuliers.

- Diagonalisation par blocs.

Si $E = \bigoplus_{k=1}^p F_k$ où les F_k sont des s.e.v stables

pour f_P de base respectives B_k alors (7)

$B = \bigcup_{k=1}^p B_k$ est une base de E et dans cette

base, la matrice de f est diagonale par blocs de la forme $D = \begin{pmatrix} M_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & M_p \end{pmatrix}$ ou

M_k est la matrice de l'indf induit par f_k de f sur F_k dans la base B_k .

- Trigonalisation par blocs.

si $\{0\} \subset F_1 \subset \dots \subset F_p = E$ ou les F_k est stable par f et B_1 est une base de F_1 alors on peut la compléter en une base de F_2 et ainsi de suite en une base $B_p = B$ de $F_p = E$.

Dans la base B , la matrice de f est triangulaire par bloc de la forme :

$$\begin{pmatrix} M_{11} & M_{12} & \dots & M_{1p} \\ & \ddots & & M_{2p} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & M_{pp} \end{pmatrix}$$

III) Lemme des noyaux

Théorème 1

soit $f \in \mathcal{L}(E)$, $P, Q \in K[x]$.

Alors si P et Q sont premiers entre eux, on a :

$$\boxed{\text{Ker}[PQ(f)] = \text{Ker } P(f) \oplus \text{Ker } Q(f)}$$

Preuve. Comme P et Q sont premiers entre eux ⁽⁸⁾
d'après le lemme de Bezout, il existe deux
polynômes U et V dans $K[x]$ tq: $UP + VQ = 1$

Ainsi, en passant aux polynômes en f on a:

$$U(f) \circ P(f) + V(f) \circ Q(f) = \text{Id}_E.$$

Soit $x \in \text{Ker } P(f) \cap \text{Ker } Q(f)$.

Alors de la relation de Bezout on a:

$$x = U(f) \circ P(f)(x) + V(f) \circ Q(f)(x)$$

$$= U(f)(0) + V(f)(0) = 0.$$

Donc $\text{Ker } P(f) + \text{Ker } Q(f) = \text{Ker } P(f) \oplus \text{Ker } Q(f)$.

Soit $x \in \text{Ker } PQ(f)$ et posons

$$\left. \begin{array}{l} x_1 = V(f) \circ Q(f)(x) \\ x_2 = U(f) \circ P(f)(x) \end{array} \right\}$$

on a $x = x_1 + x_2$ et on vérifie que

$$P(f)(x_1) = 0 \text{ et } Q(f)(x_2) = 0.$$

Ainsi $x_1 \in \text{Ker } P(f)$ et $x_2 \in \text{Ker } Q(f)$

Donc $\text{Ker } PQ(f) = \text{Ker } P(f) + \text{Ker } Q(f)$.

En définitive $\text{Ker } PQ(f) = \text{Ker } P(f) \oplus \text{Ker } Q(f)$

Théorème 2

(9)

soit $f \in \mathcal{L}(E)$ et $P_1, \dots, P_\ell \in K[X]$ avec $\ell \geq 2$, si les polynômes P_1, \dots, P_ℓ sont premiers entre eux deux à deux alors.

$$\text{Ker} \prod_{k=1}^{\ell} P_k(f) = \bigoplus_{k=1}^{\ell} \text{Ker} P_k(f).$$

Corollaire soit $f \in \mathcal{L}(E)$ et P un polynôme annulateur de f , i.e. $P(f) = 0$.

Alors si P se décompose sous la forme.

$$P = \prod_{k=1}^{\ell} P_k \text{ où les } P_k \text{ sont premiers entre eux deux à deux alors on a:}$$

$$E = \bigoplus_{k=1}^{\ell} \text{Ker} P_k(f)$$

21/12/2017

8h - 12h

II) Element propres d'un end f .

I Valeurs propres et vecteurs propres.

definition: Soit f un element end f de E .

• On dit qu'un scalaire λ est une valeur propre de f s'il existe un vecteur non-nul x / $f(x) = \lambda x$.

• On dit qu'un vecteur non-nul x est un vecteur propre de f si il existe un scalaire λ tel que $f(x) = \lambda x$.

Dans ce cas x est appelé vecteur propre associé à la valeur propre λ .

• L'ensemble des valeurs propres de f est appelé spectre de f et noté $S_{\mathbb{K}}(f)$

$$S_{\mathbb{K}}(f) = \{ \lambda \in \mathbb{K} \mid \exists x \in E - \{0\}, f(x) = \lambda x \}$$

• L'ensemble des vecteurs propres de f associés à une valeur propre de λ étendue au vecteur non nul, constitue un sous-espace vectoriel appelé espace propre associé à la valeur propre λ . On le note:

$$E_{\lambda}, \quad E_{\lambda} = \{ x \in E \mid f(x) = \lambda x \}$$

Remarque: $E_{\lambda} = \text{Ker}(f - \lambda \text{Id}_E)$.

Proposition: soit $f \in \mathcal{L}(E)$ et $x \in E$ tel que $x \neq 0$. Alors x est un vecteur propre de f si $\mathbb{K}x$ est stable par f (\mathbb{K} -espace)

Preuve: soit $x \in E$, $x \neq 0$, supposons que $\mathbb{K}x$ est stable par f . Alors $f(\mathbb{K}x) \subset \mathbb{K}x$.

$$\forall \alpha \in \mathbb{K} \quad f(\alpha x) \in \mathbb{K}x.$$

Ainsi, il existe $\beta \in \mathbb{K}$ tel que $f(\alpha x) = \beta x$.

En faisant $\alpha = 1$ et $\lambda = \beta$ on obtient

$$f(x) = \lambda x$$

Donc x est un vecteur propre de f .

(11)

Proposition: Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ et φ un isom ϕ de E .

Alors $\varphi \circ f \circ \varphi^{-1}$ et f ont les mêmes valeurs propres.

Preuve: Soit $\lambda \in \text{sp}(f)$ et x un vecteur propre de f associ \acute{e} \grave{a} λ . Montrons que λ est une valeur propre de $\varphi \circ f \circ \varphi^{-1}$.

$$\text{On a: } \varphi \circ f \circ \varphi^{-1}(\varphi(x)) = \varphi \circ f(\varphi^{-1}(\varphi(x)))$$

A, B sont semblables
 $\Leftrightarrow B = P^{-1}AP$
 $A = PBP^{-1}$

$$= \varphi \circ f(x) = \varphi(\lambda x) = \lambda \varphi(x)$$

Donc λ est une valeur propre de $\varphi \circ f \circ \varphi^{-1}$ et $\varphi(x)$ est des vecteurs propres associ \acute{e} s.

Autrement dit, deux matrices semblables ont le m \acute{e} me spectre.

Proposition: $f \in \mathcal{L}(E)$ et $\lambda \in \text{sp}(f)$

Alors: Pour tous $P \in \mathbb{K}[x]$ non nul on a:

(1) $P(\lambda) \in \text{Sp}(P(f))$.

(2) Pour tout vecteur propre x associ \acute{e} \grave{a} λ :

$$P(f)(x) = P(\lambda)x$$

Preuve: soit x un vecteur de f associ \acute{e} \grave{a} λ . Alors
On a: $f^k(x) = \lambda^k x, \forall k \geq 0$.

Par suite, en consid \acute{e} rant le polyn \hat{o} me

$$P = \sum_{k=0}^n a_k x^k \text{ on obtient.}$$

(12)

$$P(f)(x) = \sum_{k=0}^n a_k f^k(x) = \sum_{k=0}^n a_k (\lambda^k x)$$

$$= \sum_{k=0}^n a_k \lambda^k x = P(\lambda)x.$$

2°) Polynôme caractéristique.

On suppose que désormais que les espaces vectoriels sont de dimension finie n .

Def: Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. On appelle polynôme caractéristique de f , le polynôme nôte χ_f ou P_f est défini par

$$P_f(x) = \det(f - x \text{Id}_E).$$

Si M est la matrice de f dans une base donnée alors le polynôme caractéristique de f s'écrit

~~χ_f~~ χ_M ou P_M et $P_M(x) = |M - xI_n|$.

Soit $M = \begin{pmatrix} 2 & 5 & -6 \\ 4 & 6 & -9 \\ 3 & 6 & -8 \end{pmatrix}$

La matrice d'un end f dans une base donnée de E on a:

$$\chi_f = \begin{vmatrix} 2-x & 5 & -6 \\ 4 & 6-x & -9 \\ 3 & 6 & -8-x \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} 1-x & 5 & -6 \\ 1-x & 6-x & -9 \\ 1-x & 6 & -8-x \end{vmatrix} = (1-x) \begin{vmatrix} 1 & 5 & -6 \\ 1 & 6-x & -9 \\ 1 & 6 & -8-x \end{vmatrix}$$

$$(1-x) \begin{vmatrix} 1 & 5 & -6 \\ 0 & 1-x & -3 \\ 0 & 1 & -2-x \end{vmatrix} \Rightarrow (1-x) \begin{vmatrix} 1-x & -3 \\ 1 & -2-x \end{vmatrix} \quad (13)$$

$$= (1-x)[(1-x)(-2-x) + 3]$$

$$\chi_f = (1-x)(1+x+x^2)$$

$$\chi_f = 1-x^3$$

Prop: Deux matrices semblables ont le même polynôme caractéristique.

En effet soit A et B deux matrices semblables. Il existe P inversible. tq: $B = P^{-1}AP$. d'où.

$$\chi_B = \det(P^{-1}AP - xI)$$

$$= \det[P^{-1}(A - xI)P]$$

$$= \det(P^{-1}) \det(A - xI) \det(P)$$

$$= \frac{1}{\det(P)} \chi_A(x) \det(P) = \chi_A(x)$$

Definition: Soit $M \in M_n(K)$ on appelle Trace de M la somme des coefficients de sa diagonale principale.

Proposition: Le polynôme caractéristique d'une matrice M vérifie:

$$\chi_M(x) = (-1)^n x^n + (-1)^{n-1} \text{tr}(M) x^{n-1} + \dots + \det(M)$$

En particulier pour $\pi = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$ on a.

$$\chi_{\pi}(x) = x^2 - (a+d)x - ad - bc$$

Definition:

Soit K un corps commutatif. On dit que 'un polynome $P \in K[X]$ est scindé si P se decompose en produit de facteurs du premier degre distinct ou non.

Definition

On dit qu'un corps est algebriquement clos si tout polynome est scindé sur K .

Exemple: - \mathbb{C} est algebriquement clos
- \mathbb{R} ne l'est pas.

Exemple $1+x+x^2$ n'est pas factorisable sur \mathbb{R} .

Proposition: Le polynome caracteristique d'une matrice triangulaire est scindé. De plus, si sa diagonale principale est $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ on a:

$$\chi_{\pi}(x) = \prod_{i=1}^n (\lambda_i - x)$$

Preuve: $\pi = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & * \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$

$$\chi_{\pi}(x) = \begin{vmatrix} \lambda_1 - x & & * \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n - x \end{vmatrix}$$

$\chi_{\pi}(x) = (\lambda_1 - x) (\lambda_2 - x) \dots (\lambda_n - x)$

Théorème : $f \in \mathcal{L}(E)$ et $\lambda \in K$. Alors, les (15)
caractéristiques suivantes sont équivalentes :

- (1) λ est une valeur propre de f .
- (2) $\chi_f(\lambda) = 0$.
- (3) λ est une racine de χ_f .

Preuve : la preuve du théorème repose sur les équivalences suivantes :

- (1) λ est une valeur propre de f .
- (2) $\text{Ker}(f - \lambda \text{Id}_E) \neq \{0\}$.
- (3) $f - \lambda \text{Id}_E$ est non bijectif ;
- (4) $f - \lambda \text{Id}_E$ ----- bijectif
- (5) $\det(f - \lambda \text{Id}_E) = 0$
- (6) $\chi_f(\lambda) = 0$

Proposition :

Soit E un \mathbb{C} -ev de ~~dim~~ dim n . Alors tout endo f de E admet au moins une valeur propre et au plus n valeurs propres.

Preuve : \mathbb{C} est algébriquement clos et $\dim E = n$.

Proposition : soit $f \in \mathcal{L}(E)$ en dim finie, Alors.

Pour toute valeur propre λ de multiplicité α dans le polynôme caractéristique. On a :

$$1 \leq \dim E_\lambda \leq \alpha.$$

(16)

Preuve: Soit p la dim de E_λ . Comme λ est une valeur propre de f alors:

E_λ contient ^{moins un} ~~un~~ vecteur non nul. Donc
 $\dim E_\lambda = p \geq 1$

Soit (e_1, \dots, e_p) une base de E_λ . Alors complétons la en une base de E :

$B = (e_1, \dots, e_p, e_{p+1}, \dots, e_n)$. Dans cette base la matrice de f s'écrit: $M = \begin{pmatrix} \lambda I_p & B \\ 0 & A \end{pmatrix}$.

Ainsi:

$$\chi_M = |M - \lambda I_n| = \begin{vmatrix} (\lambda - x) I_p & B \\ 0 & A - x I_{n-p} \end{vmatrix}$$

$$= |(\lambda - x) I_p| \cdot |A - x I_{n-p}|.$$

$$\chi_M = (\lambda - x)^p |A - x I_{n-p}|.$$

Comme λ est de multiplicité 2 dans χ_M alors
On déduit $p \leq 2$. \square

Théorème: soit $f \in \mathcal{L}(E)$ et $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ r valeurs propres distincts deux à deux.

Si x_1, x_2, \dots, x_r sont des vecteurs propres associés respectivement aux valeurs propres $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r$ alors la famille (x_1, \dots, x_r) ~~soit~~ ^{est} libre et le s.e.v qu'elle engendre est stable par f .

Preuve: Soit F le p -e.v engendré par $\{x_1, \dots, x_r\}$. Soit $y \in F$. Alors il existe $\alpha_1, \dots, \alpha_r \in K$ tel que $y = \sum_{i=1}^r \alpha_i x_i$. Donc

$$f(y) = f\left(\sum_{i=1}^r \alpha_i x_i\right) = \sum_{i=1}^r \alpha_i f(x_i) \\ = \sum_{i=1}^r \alpha_i \lambda_i x_i \in F.$$

Démontrons que $\dim F \leq r$. Comme F est stable par f on peut considérer g l'end ϕ induit de f sur F . Remarquons que les scalaires $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ sont également des valeurs propres de g .

Donc $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ sont des racines de χ_g . Ainsi χ_g possède au moins r racines donc $d^{\circ} \chi_g \geq r$ ou $d^{\circ} \chi_g = \dim F$.

En définitive, $\dim F = r$ ce qui prouve que $(x_1, \dots, x_2, \dots, x_r)$ est libre (et son rang vaut r)

Corollaire: Soit $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ des valeurs de f deux à deux distinctes. Alors on a la somme directe:

$$E_{\lambda_1} \oplus E_{\lambda_2} \oplus \dots \oplus E_{\lambda_r}$$

(18)

Preuve : Posons $\varphi : E_{\lambda_1} \times \dots \times E_{\lambda_r} \rightarrow E_{\lambda_1} + \dots + E_{\lambda_r}$
 $(x_1, \dots, x_r) \mapsto x_1 + \dots + x_r$

On vérifie aisément que φ est linéaire.

Montrons que $\text{Ker } \varphi = \{0\}$.

Soit $(x_1, \dots, x_r) \in E_{\lambda_1} \times \dots \times E_{\lambda_r}$ tq $x_1 + \dots + x_r = 0$

Supposons qu'il y ait seulement p vecteurs parmi les r qui soient non nuls. Dans ce cas, quitte à changer la numérotation, on peut supposer que ce sont les p premiers vecteurs. Ainsi, x_1, \dots, x_p sont des vecteurs propres associés respectivement aux valeurs propres $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ deux à deux distinctes.

Par conséquent, (x_1, \dots, x_p) est libre en vertu du théorème précédent. Ce qui implique que $x_1 + \dots + x_p \neq 0$ ce qui est contradictoire.

Donc $\text{Ker } \varphi = \{0\}$. Par conséquent la somme $E_{\lambda_1} + \dots + E_{\lambda_r}$ est directe.

Proposition :

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ et F un p -e-stable par f .

Alors $X_{f|F} | X_f$

Preuve:

(19)

Considérons (e_1, \dots, e_p) une base F que l'on complète en une base de E : $B(e_1, \dots, e_p, e_{p+1}, \dots, e_n)$
La matrice de f dans B est:

$$\pi = \begin{pmatrix} A & C \\ 0 & B \end{pmatrix} \text{ ou } A \text{ est une matrice de } \deg = f|_F \text{ dom}(e_1, \dots, e_p)$$

$$\chi_\pi(x) = \begin{vmatrix} A - xI_p & C \\ 0 & B - xI_{n-p} \end{vmatrix}$$

$$= |A - xI_p| \cdot |B - xI_{n-p}|$$

$$\chi_f = \chi_g |B - xI_{n-p}| \Rightarrow \chi_g | \chi_f$$

Proposition: soit $f \in \mathcal{L}(E)$, (F_1, \dots, F_r) une famille de s.e.v stables par f telles que.

$$E = \bigoplus_{k=1}^r F_k$$

Alors:

$$\chi_f = \chi_{g_1} \chi_{g_2} \dots \chi_{g_r} \text{ ou } g_k = f|_{F_k}$$

Preuve:

soit B_k une base de F_k , $k = 1, \dots, r$.

Alors $B = \bigoplus_{k=1}^r B_k$ est une base de E . La matrice

$$\text{de } f \text{ dans } B \text{ est: } \begin{pmatrix} \pi_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \pi_r \end{pmatrix} \text{ ou}$$

$$M_k = \text{mat}_{B_k}(g_k).$$

(20)

$$\text{Ainsi: } \chi_f = \begin{vmatrix} M_1 - X I_{d_1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & -M_r - X I_{d_r} \end{vmatrix} = \\ = \chi_{g_1} \chi_{g_2} \dots \chi_{g_r}.$$

Theorème (de Cayley-Hamilton).

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. Alors le polynôme caractéristique de f ou de M sa matrice dans une base donnée est annulateur de f ou de M : $\chi_f(f) = 0$,

$$P_M(M) = 0.$$

Preuve: Soit π la matrice de f dans la base $\mathcal{B}(e_1, \dots, e_n)$. On sait que:

$$(*) \quad (M - XI)(M - XI)^* = \chi_f XI \text{ où } (M - XI)^* \text{ est la transposée de la matrice de } M - XI$$

Les membres de cette égalité sont des polynômes à indéterminée X et à coefficient dans $M_n(K)$.

En faisant $X = M$ dans $(*)$ le premier membre s'annule donc $\chi_f(M) = 0$.

Exercice :

(21)

On considère les endomorphismes f et g de \mathbb{R}^3 représentés par leurs matrices respectives A et B dans la base canonique.

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} ; B = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

(1) Déterminer le spectre de f et g .

(2) Déterminer les sous-espaces propres de g .
Exist-il une base de \mathbb{R}^3 formée de vecteurs propres de g ?

Si oui en préciser une puis écrire la matrice de g dans celle-ci.

3- vérifier le théorème de Cayley-Hamilton pour A et B .

Resolution

1) Déterminons les spectres de f et g .

* Polynôme caractéristique de f .

$$\chi_A = \begin{vmatrix} -x & 1 & 2 \\ 1 & -x & 2 \\ 1 & 2 & -x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3-x & 1 & 2 \\ 3-x & -x & 2 \\ 3-x & 2 & -x \end{vmatrix}.$$

$$= (3-x) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & -x & 2 \\ 1 & 2 & -x \end{vmatrix} = (3-x) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & -x-1 & 0 \\ 0 & 1 & -x-2 \end{vmatrix}$$

$$= (3-x)(-1-x) \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & -2-x \end{vmatrix} = (1+x)(2+x)(3-x)$$

$$\chi_f = (1+x)(2+x)(3-x)$$

$$\text{D'où } \text{Sp}(f) = \{-2, -1, 3\}$$

* Polynôme caractéristique de g.

$$\chi_B = \begin{vmatrix} -1-x & 1 & 1 \\ 1 & -1-x & 1 \\ 1 & 1 & -1-x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1-x & 1 & 1 \\ 1-x & -1-x & 1 \\ 1-x & 1 & -1-x \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} 1-x & 1 & 1 \\ 1-x & -1-x & 1 \\ 1-x & 1 & -1-x \end{vmatrix} = (1-x) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1-x & 1 \\ 1 & 1 & -1-x \end{vmatrix}$$

$$= (1-x) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -2-x & 0 \\ 0 & 0 & -2-x \end{vmatrix}$$

$$\chi_g = (1-x)(-2-x)^2$$

$$\text{Sp}(g) = \{-2, 1\}$$

2) Les sous espaces de g.

* E-2

$$U \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E-2$$

$$BV = -24$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -x + y + z = -2x \\ x - y + z = -2y \\ x + y - z = -2z \end{cases} \quad U \begin{pmatrix} -y - z \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y \\ y \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -z \\ 0 \\ z \end{pmatrix} \quad (23)$$

$$\Leftrightarrow x + y + z = 0$$

$$\Leftrightarrow x = -y - z$$

$$= yU_1 + zU_2 \text{ avec}$$

$$U_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } U_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \boxed{E_{-2} = \langle U_1, U_2 \rangle}$$

* E_1

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_1 \Leftrightarrow BU = U$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -x + y + z = x \\ x - y + z = y \\ x + y - z = z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -2x + y + z = 0 \\ x - 2y + z = 0 \\ x + y - 2z = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + z = 0 \\ -2x + y + z = 0 \\ x + y - 2z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + z = 0 \\ -3y + 3z = 0 \\ +3y - 3z = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x = y \\ y = z \end{cases} \rightarrow U \begin{pmatrix} x \\ x \\ x \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = xU_3$$

$$E_2 = \langle U_3 \rangle$$

24

Comme E_{-2} et E_1 sont en sommes directes alors la réunion d'une base de E_{-2} et d'une base de E_1 est libre.

Donc (U_1, U_2, U_3) est libre dans \mathbb{R}^3 .

Par conséquent, (U_1, U_2, U_3) est une base de \mathbb{R}^3 formée de vecteurs propres de g .

La matrice de g dans la base (U_1, U_2, U_3) est:

$$B^1 = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

3 - Vérifions le théorème de Cauley-Hamilton

$$\chi_A = (3-X)(1+X)(2+X)$$

$$\chi_A(A) = (3I - A)(I + A)(2I + A)$$

$$= \begin{pmatrix} 3 & -1 & -2 \\ -1 & 3 & -2 \\ -1 & -2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & -2 & 2 \\ 0 & -2 & 2 \\ 0 & 3 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{On } \chi_A(A) = 0.$$

$$\text{De même } \chi_B(B) = 0.$$

4 - Calculer $A^{60}e + B^{57}$

$$d^{\circ} X_A = 3, \quad X_A(A) = 0$$

$$X^{60} = X_A Q_A + R \quad d^{\circ} R \leq 2$$

$$A^{60} = R(A). \quad X_A = (3-x)(1+x)(2+x) \\ = -x^3 + 7x + 6$$

$$d^{\circ} R \leq 2 \Rightarrow R(x) = ax^2 + bx + c$$

$$\begin{cases} R(3) = 9a + 3b + c = 3^{60} \\ R(-1) = a - b + c = (-1)^{60} = 1 \\ R(-2) = 4a - 2b + c = (-2)^{60} = 2^{60} \end{cases}$$

$$\begin{cases} 9a + 3b + c = 3^{60} \\ a - b + c = 1 \\ 4a - 2b + c = 2^{60} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a - b + c = 1 \\ 9a + 3b + c = 3^{60} \\ 4a - 2b + c = (-2)^{60} \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} a - b + c = 1 \\ 12b - 8c = 3^{60} - 9 \\ +2b - 3c = 2^{60} - 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = 1 + b - c \\ 2b - 3c = 2^{60} - 4 \\ 12b - 8c = 3^{60} - 9 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} a = 1 + b - c \\ 2b - 3c = 2^{60} - 4 \\ 10c = 24 - 6 \cdot 2^{60} + 3^{60} - 9 \end{cases}$$

$$C = \frac{16}{10} - \frac{6 \cdot 2^{60}}{10} + \frac{1}{10} 3^{60}$$

$$A^{60} = R(A) = aA^2 + bA + c$$

Mercrèdi, le
24 janvè
2018
8h - 17h

IV) Polynôme minimal d'un endomorphisme

Definition:

Soit f un endomorphisme non nul de E et de dimension finie (donc $< \infty$). On appelle polynôme minimal de f , que l'on note μ_f le polynôme unitaire, annulateur de f de degré minimal.

Proposition: Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ alors l'ensemble des polynômes annulateurs de f est un idéal de $K[x]$ engendré par le polynôme minimal.

$$\forall P \in K[x]: P(f) = 0 \iff \exists Q \in K[x], P = \mu_f Q$$

Preuve:

$f \in \mathcal{L}_{\mathbb{K}}(E)$, $f \neq 0$ soit P un polynôme annulateur de f . Alors par division euclidienne de P par μ_f on obtient Q et R . tq:

$$P = \mu_f Q + R \text{ avec } R = 0 \text{ ou } d^{\circ} R < d^{\circ} \mu_f$$

Comme P est annulateur de f , alors, il vient que $R(f) = 0$ donc, $R = 0$.

puisque par définition μ_f est le polynôme (27)
non de degré minimal parmi les polynômes
annulateur non nul de f .

Ce qui prouve que l'ensemble des polynômes
annulateur de f , $\mathcal{A}(f)$ est l'idéal de $K[X]$
engendré par μ_f : $\mathcal{A}(f) = \langle \mu_f \rangle$.

Corollaire:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. Alors le polynôme minimal de f
divise le polynôme caractéristique de f : $\mu_f \mid \chi_f$

~~μ_f~~ -Preuve: En vertu du théorème de Cayley-
Hamilton, χ_f est annulateur de f . Donc μ_f
divise χ_f .

Proposition:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$, $f \neq 0$. Alors l'ensemble des racines
de μ_f coïncide avec celui de χ_f .

$$\text{Sp}(f) = \{ \lambda \in K \mid \mu_f(\lambda) = 0 \}.$$

Preuve

Soit λ une valeur propre de f . Alors $\mu_f(\lambda)$
est une valeur propre de $\mu_f(f)$.
Soit x un vecteur propre de f associé à $\mu_f(\lambda)$.
Alors on a: $\mu_f(f)(x) = \mu_f(\lambda)x$, Or $\mu_f(f) = 0$.

Donc $\mu_f(\lambda)x = 0$. Par suite, $\mu_f(\lambda) = 0$, car
 $x \neq 0$ en tant que vecteur propre de f .

Ainsi, $\text{Sp}_{\mathbb{K}}(f) = \{ \lambda \in \mathbb{K} : \mu_f(\lambda) = 0 \}$.

(28)

car $\mu_f \mid \chi_f$. \blacksquare

Corollaire

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. si χ_f est scindé, tq:

$$\chi_f = \prod_{i=1}^p (\lambda_i - x)^{\alpha_i} \text{ avec } \lambda_i \neq \lambda_j, i \neq j \text{ et}$$

$$\alpha_1 + \dots + \alpha_p = n$$

$$\dim E = n.$$

alors μ_f est scindé et on a:

$$\mu_f = (x - \lambda_1)^{\beta_1} (x - \lambda_2)^{\beta_2} \dots (x - \lambda_p)^{\beta_p} \left. \begin{array}{l} 1 \leq \beta_i \leq \alpha_i \\ i = 1, \dots, p \end{array} \right\}$$

Exemple: Déterminons le polynôme minimal de $M =$

$$1) M = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}, 2) N = \begin{pmatrix} 4 & -1 & -1 & -2 \\ 2 & 1 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \\ -2 & 1 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

Résolution:

Donc on a $\chi_M = (1-x)(2+x)^2$.

$$\text{Alors } \text{Sp}(M) = \{ -2, 1 \}.$$

Comme χ_M est scindé, il vient que

$$\mu_f = (x+2)(x-1) \text{ ou } \mu_f = (x+2)^2(x-1)$$

Par vérification: du corollaire du théorème de Cayley-Hamilton.

$$U_n(M) = (M + 2I)(M - I)$$

$$M + 2I = \begin{pmatrix} -1+2 & 1 & 1 \\ 1 & -1+2 & 1 \\ 1 & 1 & -1+2 \end{pmatrix} \Rightarrow M + 2I = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$M - I = \begin{pmatrix} -1-1 & 1 & 1 \\ 1 & -1-1 & 1 \\ 1 & 1 & -1-1 \end{pmatrix} \Rightarrow M - I = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$(M + 2I)(M - I) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$U_M(M) = \begin{pmatrix} -2+1+1 & 1-2+1 & 1+1-2 \\ -2+1+1 & 1-2+1 & 1+1-2 \\ -2+1+1 & 1-2+1 & 1+1-2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$U_M(M) = 0$. donc $M = (x-1)(x+2)$

$$2^o) \quad X_N \quad \left| \begin{array}{cccc} 4-x & -1 & -1 & -2 \\ 2 & 1-x & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 3-x & 0 \\ -2 & 1 & 1 & 4-x \end{array} \right|$$

$$= \left| \begin{array}{cccc} 2-x & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 2-x & -1 & -2 \\ 0 & -2+x & 3-x & 0 \\ 2-x & 0 & 1 & 4-x \end{array} \right|$$

$$= (2-x)^2 \left| \begin{array}{cccc} 1 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & -1 & -2 \\ 0 & -1 & 3-x & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 4-x \end{array} \right| = (2-x)^2 \left| \begin{array}{cccc} 1 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 2-x & -2 \\ 0 & 0 & 2 & 6-x \end{array} \right|$$

$$= (2-x)^2 \left| \begin{array}{cc} 2-x & -2 \\ 2 & 6-x \end{array} \right|$$

$$= (2-x)^2 [(2-x)(6-x) + 4]$$

$$= (2-x)^2 (12 - 8x + x^2 + 4)$$

$$= (2-x)^2 (x^2 - 8x + 16)$$

$$\Rightarrow X_N = (2-x)^2 (4-x)^2$$

$$\Rightarrow \Delta \Delta_N = (x-2)(x-4)$$

IV) Diagonalisation

Definition: On dit qu'un end f est diagonalisable si il existe une base de E formée de vecteurs propres de f

Rp: Soit $B = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E .

Si on a: $f(e_i) = \lambda_i e_i$ alors la matrice est dans B est D de f diagonale

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & & \\ \vdots & & \ddots & \\ 0 & & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

Ainsi, f est diagonalisable si il existe une base de E dans laquelle la matrice est diagonale

Interprétation matricielle.

On dit qu'une matrice M est diagonalisable si il existe une matrice inversible P et une matrice D diagonale telles que

$$D = P^{-1}MP$$

Théorème: Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. Alors les propriétés suivantes sont équivalentes:

- (1) f est diagonalisable.
- (2) Si $Sp(f) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_p\}$ on a: $E = \bigoplus_{i=1}^p E_{\lambda_i}$.
- (3) Si $Sp(f) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_p\}$ on a: $\dim E = \sum_{i=1}^p \dim E_{\lambda_i}$.
- (4) Si χ_f est scindé sur K et pour toute racine λ d'ordre α on a $\dim E_{\lambda} = \alpha$.
- (5) Le polynôme minimal de f , μ_f est scindé en racines simples.

Preuve

$$(1) \Rightarrow (4) \Rightarrow (3) \Rightarrow (1); \text{ puis } (2) \Rightarrow (5)$$

(1) \Rightarrow (4) supposons que f est diagonalisable. Alors il existe une base de E formée de vecteurs propres de f . Notons la $B = (u_1, \dots, u_n)$. Alors, dans cette base la

matrice D et f est diagonale et peut s'écrire:

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} \quad D^{-1} = \begin{pmatrix} \lambda_1^{-1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n^{-1} \end{pmatrix}$$

D'où $\chi_f = |D - X I_n| = (\lambda_1 - X) \dots (\lambda_n - X)$

Ainsi, χ_f est scindé.

Soit λ une racine de χ_f d'ordre α .

Alors quitte à renommier les vecteurs dans la base on peut supposer que $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_\alpha = \lambda$ et $\lambda_i \neq \lambda \quad i > \alpha$.

Par suite dans la base $\mathcal{B} = (u_1, \dots, u_n)$ la matrice de $f = \lambda \text{id}_E$ est:

$$D_\lambda = \begin{pmatrix} \lambda & & & & 0 \\ & \lambda & & & 0 \\ & & \ddots & & \\ & & & \lambda_{\alpha+1} - \lambda & \\ & & & & \ddots \\ & & & & & \lambda_n - \lambda \end{pmatrix}$$

$$\text{rg}(D_\lambda) = n - \alpha; \text{ d'où } \dim E_\lambda = \dim \text{Ker}(f - \lambda \text{id}_E) = n - \text{rg}(D_\lambda).$$

$$\underline{\dim E_\lambda = \alpha.}$$

(4) \Rightarrow (3).

Supposons que $\dim E_\lambda = \alpha$ pour tout $\lambda \in \text{sp}(f)$ avec α multiple de λ , dans χ_f

Comme χ_f est scinde', en posant
 $SP(f) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_p\}$. On a

$$\chi_f = (\lambda_1 - x)^{\alpha_1} \dots (\lambda_p - x)^{\alpha_p}$$

avec $\sum_{i=1}^n d_i = n$.

$$n = \sum_{\lambda=1}^p \alpha_i = \sum_{\lambda=1}^p \dim E_\lambda. \text{ D'o\u00f9 (3)}$$

(3) \Rightarrow (2). Supposons que $\dim E = \sum_{\lambda=1}^p \dim E_\lambda$

Nous savons que $\sum_{k=1}^p \text{Ker}(f - \lambda_k \text{id}_E) = \bigoplus_{k=1}^p E_{\lambda_k}$

$$\text{Donc, } \dim \left(\sum_{k=1}^p \text{Ker}(f - \lambda_k \text{id}_E) \right) = \dim \bigoplus_{k=1}^p E_{\lambda_k}$$

$$= \sum_{k=1}^p \dim E_{\lambda_k}$$

Or par hypoth\u00e8se $\dim E = \sum_{k=1}^p \dim E_{\lambda_k}$

$$\text{Donc, } \dim \bigoplus_{k=1}^p E_{\lambda_k} = \dim E$$

Par consequent, $E = \bigoplus_{k=1}^p E_{\lambda_k}$.

(2) \Rightarrow (1) Supposons que $E = \bigoplus_{k=1}^p E_{\lambda_k}$.
Consid\u00e9rons pour chaque $k \in \{1, \dots, p\}$

Une base B_k de E_{λ_k} et Posons

$B = \bigcup_{k=1}^p B_k$. Alors B est une base de E .

Puisque $E = \bigoplus_{k=1}^p E_{\lambda_k}$. De plus, B est constitué de vecteurs de f . Par conséquent f est diagonalisable. D'où (1).

(2) \Rightarrow (5) Supposons que $E = \bigoplus_{k=1}^p E_{\lambda_k}$.

Comme le polynôme $P = (x - \lambda_1) \dots (x - \lambda_p)$.

Soit $x \in E_{\lambda_k}$ alors $f(x) = \lambda_k x$.

$$\begin{aligned} \text{Donc } P(f)(x) &= \prod_{1 \leq i+k \leq p} (f - \lambda_i \text{Id}_E) \circ (f - \lambda_k \text{Id}_E)(x) \\ &= \prod_{\substack{1 \leq i \neq k \leq p \\ i+k}} (f - \lambda_i \text{Id}_E)(0). \end{aligned}$$

$$\underline{P(f)(x) = 0} \quad \forall x \in E_{\lambda_k}, k \text{ quelconque.}$$

Ce qui nous dit que $P(f) = 0$.

Comme P est scindé en racine simple alors

P est le polynôme minimal de f .

(5) \Rightarrow (2) Supposons que μ_f est scindé en racine simples. Alors.

il existe des scalaires $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ deux à deux distincts dans K tq.

$$\mu_f = (x - \lambda_1) \dots (x - \lambda_p)$$

$$f(x) = \lambda_k x \quad | \quad (f - \lambda_k \text{Id}_E)(x) = 0.$$

$$f(x) - \lambda_k x = 0.$$

Par suite Comme $\mu_f(f) = 0$ alors on a d'après le lemme des Noyaux.

$$E = \bigoplus_{k=1}^p \text{Ker}(f - \lambda_k \text{Id}_E).$$

$$\Rightarrow E = \bigoplus_{k=1}^p E_{\lambda_k}.$$

Corollaire:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ et H un s.e.v de E . Si f est diagonalisable alors et est stable sur H alors $f|_H$ est diagonalisable.

Proposition

Soit $f, g \in \mathcal{L}(E)$. si f et g sont diagonalisables et $fg = g \circ f$ alors il existe une base commune de E qui diagonalise f et g .

Preuve:

Soit $f, g \in \mathcal{L}(E)$ diagonalisables telle que $fg = g \circ f$.

Alors, $E = \bigoplus_{k=1}^p E_{\lambda_k}$, où $\{\lambda_1, \dots, \lambda_p\}$ est le

spectre de f . Nous allons montrer que E_{λ_k} est stable par g , $k = 1, \dots, p$.

Soit $x \in E_{\lambda_k}$. On a $f(x) = \lambda_k x$.

$$f \circ g(x) = g \circ f(x) = g(\lambda_k x) = \lambda_k g(x)$$

Donc $g(x) \in E_{\lambda_k}$. Donc E_{λ_k} est stable par g .

Par suite $g|_{E_{\lambda_k}}$ est diagonalisable en vertu du corollaire précédent. Considérons alors B_k est une base de E_{λ_k} qui diagonalise $g|_{E_{\lambda_k}}$.

Ainsi $B = \bigcup_{k=1}^p B_k$ est une base de E qui diagonalise g . Chaque vecteur dans cette base est vecteur propre de f .

Exemple ; La matrice suivante est diagonalisable. Effectuons sa diagonalisation

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 4 \\ 3 & -4 & 12 \\ 1 & -2 & 5 \end{pmatrix}$$

$$\chi_A = \begin{vmatrix} 2-x & 0 & 4 \\ 3 & -4-x & 12 \\ 1 & -2 & 5-x \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 2-x & 0 & 4 \\ 3 & -4-x & 12 \\ 1 & -2 & 5-x \end{vmatrix} \rightarrow (2-x)(-4-x)(5-x) - 4(-4-x) - 24 - (2-x)(-2)(12) = 0$$

$$\chi_A = (2-x)(-4-x)(5-x) - 4(-4-x) - 24 - (2-x)(-2)(12)$$

$$= (-4-x)[(2-x)(5-x) - 4] + 24(-1+2-x)$$

$$= (-4-x)(10-7x+x^2-4) + 24(1-x)$$

$$= (-4-x)(x-1)(x-6) + 24(1-x)$$

$$= (-x+1)[(4+x)(x-6) + 24]$$

$$= (-x+1)[-24-2x+x^2+24]$$

$$\Rightarrow (-x+1)(x-2)x$$

$$\underline{\chi_A = x(-x+1)(x-2)}$$

• Comme χ_A est scindé en racines simples alors A est diagonalisable.

[$1 \leq \dim E_\lambda \leq 2$, où d est la multiplicité de λ].

• Spectre de f .

$$\chi_A(\lambda) = 0 \Leftrightarrow \lambda = 0, 1 \text{ ou } 2$$

$$\text{Sp}(f) = \{0, 1, 2\}$$

• Sous espaces propres

$\rightarrow E_0$

$$u = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_0 \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + 4z = 0 \\ 3x - 4y + 12z = 0 \\ x - 2y + 5z = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x+2z=0 \\ -4y+6z=0 \\ -2y+3z=0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x+2z \\ 2y=3z \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x=-2z \\ y=\frac{3}{2}z \\ z \in \mathbb{R} \end{cases} \quad (38)$$

$$\Rightarrow U = \left(-2z, \frac{3}{2}z, z\right) = \frac{1}{2}z(-4, 3, 2)$$

$$U = \frac{1}{2}z U_1 \text{ avec } U_1 = (-4, 3, 2)$$

$$\underline{E_0 = \langle U_1 \rangle}$$

• E_1

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_1 \Leftrightarrow \begin{cases} 2x+4z=0 \\ 3x-4y+12z=4 \\ x-2y+5z=3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x+4z=0 \\ 3x-5y+12z=0 \\ x-2y+4z=0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x+4z=0 \\ -5y=0 \\ -2y=0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x=-4z \\ y=0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow U_2 = (-4z, 0, z) = z(-4, 0, 1)$$

$$\Rightarrow U = z U_2, \quad U_2 = (-4, 0, 1)$$

$$\Rightarrow \underline{E_1 = \langle U_2 \rangle}$$

• E_2

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_2 \Leftrightarrow \begin{cases} 2x+4z=2x \\ 3x-4y+12z=2y \\ x-2y+5z=2z \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} z=0 \\ 3x-6y+12z=0 \\ x-2y+3z=0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} z=0 \\ x=2y \\ y \in \mathbb{R} \end{cases}$$

$$\Rightarrow U_3 = (2y, y, 0) = y(2, 1, 0)$$

$$\Rightarrow U_3 = yU_3, U_3 = (2, 1, 0)$$

$$\Rightarrow E_2 = \langle U_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle$$

En définition (U_1, U_2, U_3) est de E formée de vecteurs propres de A la matrice de diagonalisation de A est.

$$P = \begin{pmatrix} -4 & -4 & 2 \\ 3 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ et la matrice diagonale associée}$$

$$D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

IV) Trigonalisation

Definition.

Un endo f est dit trigonalisable si on peut trouver une base $B = (e_1, \dots, e_n)$ de E dans laquelle la matrice de f est triangulaire supérieure.

$$M = \begin{pmatrix} * & \dots & * \\ * & \dots & * \\ & 0 & \dots \\ & & \dots \\ & & & * \end{pmatrix} \begin{matrix} | e_1 \\ | e_2 \\ \vdots \\ | e_n \end{matrix}$$

On a alors:
 $f(e_i) = \lambda_i e_i$

$$f(e_1) = \lambda_1 e_1$$

$$f(e_2) = a_{12} e_1 + \lambda_2 e_2$$

$$f(e_3) = a_{13} e_1 + a_{23} e_2 + \lambda_3 e_3$$

⋮

$$f(e_n) = a_{1n} e_1 + a_{2n} e_2 + \dots + a_{n-1n} e_{n-1} + \lambda_n e_n$$

Theoreme: Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. Alors, les assertions suivantes sont equivalentes:

- (1) f est trigonalisable
- (2) χ_f est scinde en racines simples.

Preuve: (1) \Rightarrow (2).

Supposons que f est trigonalisable. Alors il existe une base de E dans laquelle la matrice de f est triangulaire de la forme:

$$M = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & * \\ 0 & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

Ainsi on a:

$$\chi_f = |M - xI_n| = \prod_{i=1}^n (\lambda_i - x)$$

Ce qui prouve que χ_f est scindé. (2) \Rightarrow (1). (41)

(2) \Rightarrow (1). Supposons que f est scindé. Montrons que, par récurrence, sur la dimension de E que B est trigonalisable.

Pour $n=1$, c'est évident.

Supposons que $n \geq 2$ tout en end ϕ , g d'un espace vect de dimension $n-1$ est trigonalisable lorsque χ_g est scindé.

Considérons maintenant $f \in \mathcal{L}(E)$ avec $\dim E = n$ et $\chi_f = \prod_{i=1}^n (\lambda_i - x)$.

Par suite, toute racine λ_i de χ_f est une valeur propre (v.p.) de f .

Par conséquent, il existe un vecteur non nul v_1 tq $f(v_1) = \lambda_1 v_1$. Complétons ce vecteur en une base de E . Dans cette base, la matrice est de la forme:

$$A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & * & \dots & * \\ 0 & & & M \end{pmatrix}$$

M est une matrice carrée d'ordre $n-1$. D'où $\chi_f = (\lambda_1 - x) \chi_M$.

Lundi, le
19 Février
2018
8h-12h

Comme X_f l'est aussi et on a :

(42)

$$X_M = \prod_{i=1}^n (x_i - x)$$

$X_M =$ étant prouvé par hypothèse de récurrence, M est trigonalisable.

Ainsi, il existe une matrice inversible P telle que $T = P^{-1}MP$ soit **trigo triangulaire supérieure** dans $M_{n-1}(K)$.

Soit Q la matrice d'ordre n donnée par :

$$Q = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & P \end{pmatrix}$$

Remarquons que Q est inversible comme P l'est. De plus on a :

$Q^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & P^{-1} \end{pmatrix}$. Par calcul on vérifie que $Q^{-1}AQ$ est bien triangulaire. Et qui prouve que f est **trigonalisable**.

**** Corollaire :** Tout end ϕ d'un \mathbb{C} -e.v. est trigonalisable.

Preuve. \mathbb{C} est algébriquement clos alors tout polynôme à coefficient complexe est scindé.

(43)

Definition: Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ scindé sur \mathbb{K}
tel que $\chi_f = (-1)^n \prod_{i=1}^p (x - \lambda_i)^{\alpha_i}$ avec

$$i \neq j \Rightarrow \lambda_i \neq \lambda_j$$

$$\text{on a } \alpha_i \geq 1 \text{ et } \alpha_1 + \dots + \alpha_p = n$$

On appelle sous-espace caractéristique associé à la valeur propre λ_i .

le s.e.v noté E_{λ_i} donné par :

$$E_{\lambda_i} = \text{Ker}(f - \lambda_i \text{Id}_E)^{\alpha_i}$$

Proposition.

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ scindé telle que

$$\chi_f = (-1)^n \prod_{i=1}^p (x - \lambda_i)^{\alpha_i} \text{ où } \alpha_i \text{ est la multiplicité de } \lambda_i \text{ dans } \chi_f, i = 1, \dots, p.$$

Alors, on a les propriétés suivantes.

(1) E_{λ_i} est stable.

$$(2) E = \bigoplus_{i=1}^p E_{\lambda_i}$$

$$(3) \dim E_{\lambda_i} = \alpha_i$$

Soit B_i une base de E_{λ_i} . Alors $B = \bigcup_{i=1}^p B_i$ est une base de E . Dans cette base, la matrice de f est de la forme: (44)

$$M = \begin{pmatrix} M_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & M_p \end{pmatrix} \text{ ou } M_i \text{ est la matrice de } f|_{E_{\lambda_i}} \text{ dans } B_i.$$

Elle est d'ordre α_i .

On a: $\chi_{f_i} = (-1)^{\alpha_i} (x - \lambda_i)^{\alpha_i}$.

Ainsi, d'après le théorème de Cayley-Hamilton

$$\chi_{f_i}(f_i) = 0$$

$$\chi_{f_i}(M_i) = 0$$

Prenons alors $N_i = M_i - \lambda_i I$.

Définition: On dit qu'un endomorphisme g est **nilpotent** si il existe un entier r tel que $g^r = 0$.

si g est non nulle, l'indice de nilpotence de g est le plus petit entier p tq $g^p = 0$.

Exemple: Pour $i = 1, \dots, p$ N_i est une matrice nilpotente d'indice α_i .

$$N_i^0, N_i^1, \dots, N_i^{\alpha_i-1}, N_i^{\alpha_i} = 0.$$

Théorème: Soit f un endo trigonalisable. (45)

Alors, il existe un endo diagonalisable et un endomorphisme nilpotent n tq:

(1) $f = d + n$

(2) $dn = nd$

Preuve

Il suffit de considérer la représentation matricielle :

le $M_i = \lambda_i I_{d_i}$ est de poser :

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 I_{d_1} & & & \\ & \ddots & & \\ & & \lambda_2 I_{d_2} & \\ & & & \ddots & \\ & & & & \lambda_p I_{d_p} \end{pmatrix}$$

$$N = \begin{pmatrix} N_1 & & & \\ & N_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & N_p \end{pmatrix}$$

La matrice D et N commutent,

$$* D + N = \begin{pmatrix} \lambda_1 I_{d_1} + N_1 & & & \\ & \lambda_2 I_{d_2} + N_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_p I_{d_p} + N_p \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} M_1 & & & \\ & M_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & M_p \end{pmatrix}$$

* $DN = ND$ car $(\lambda_i I_{d_i}) N_i = N_i (\lambda_i I_{d_i})$ (46)
La décomposition issue du théorème précédent
est appelée décomposition de **Dunford** de f .
Cette décomposition est unique.

NB: La décomposition de Dunford est utile dans
les calculs des puissances, voire des exponentielles
des matrices : $A^k, e^{At}, k \geq 1$.

En effet :

$$(d+n)^k = \sum_{i=0}^k C_k^i d^{k-i} n^i$$

V | Décomposition spectrale : éléments spectraux

(47)

Théorème

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ et P un annulateur de f .
Posons \mathcal{O} l'ensemble des racines de P dans le corps de variable. Alors, il existe des polynômes P_λ et N_λ avec $\lambda \in \mathcal{O}$ tels que :

$$(1) \text{id}_E = \sum_{\lambda \in \mathcal{O}} P_\lambda(f) \text{ et } f = \sum_{\lambda \in \mathcal{O}} [\lambda P_\lambda(f) + N_\lambda(f)]$$

(2) $\forall \lambda, \mu \in \mathcal{O}, \lambda \neq \mu, P_\lambda(f) \circ P_\mu(f) = 0$
les $P_\lambda(f)$ sont des projecteurs :

$$[P_\lambda(f)]^2 = P_\lambda(f).$$

(3) Les $N_\lambda(f)$ sont des endo nilpotents satisfaisants :

* $[N_\lambda(f)]^{\gamma_\lambda} = 0$ où γ_λ est la multiplicité de λ dans P

$$* P_\lambda(f) \circ N_\lambda(f) = N_\lambda(f) \circ P_\lambda(f) = N_\lambda(f).$$

$$* P_\lambda(f) \circ N_\mu(f) = N_\mu(f) \circ P_\lambda(f) = N_\mu(f) \circ N_\lambda(f) = 0$$

$\lambda \neq \mu$

(48)

Preuve: La preuve du théorème repose sur le lemme de **Bezout**. Soit P un polynôme scindé sur K et annulateur de f .

$$P = \prod_{\lambda \in \mathcal{E}} (x - \lambda)^{\delta_\lambda}$$

$$\text{Posons } \omega_\lambda = (x - \lambda)^{\delta_\lambda} \text{ et } \Omega_\lambda = \frac{P}{\omega_\lambda} \\ = \prod_{\mu \neq \lambda} (x - \mu)^{\delta_\mu}$$

Les polynômes Ω_λ sont premiers dans leur ensemble, donc, en vertu du lemme de Bezout, il existe des polynômes A_λ tq

$$\prod_{\lambda \in \mathcal{E}} A_\lambda \Omega_\lambda = 1.$$

(1) En prenant le polynôme d'endomorphisme f on a:

$$\boxed{\text{Id}_E = \sum_{\lambda \in \mathcal{E}} A_\lambda(f) \Omega_\lambda(f)} \quad \text{Id}_E = \sum_{\lambda \in \mathcal{E}} P_\lambda(f)$$

En composant par f , l'égalité ci-dessus devient:

$$f = \sum_{\lambda \in \mathcal{E}} P_\lambda(f) \circ f.$$

$$= \sum_{\lambda \in \mathcal{E}} P_\lambda(f) \circ (f - \lambda \text{Id}_E + \lambda \text{Id}_E)$$

$$= \sum_{\lambda \in \mathcal{E}} [P_\lambda(f) \circ (f - \lambda \text{Id}_E) + \lambda P_\lambda(f)]$$

$$f = \sum_{\lambda \in \mathcal{E}} [\lambda P_{\lambda}(f) + N_{\lambda}(f)] \text{ où}$$

$$N_{\lambda}(f) = P_{\lambda}(f) \circ (f - \lambda \text{id}_{E}).$$

(2) Soit $\lambda, \mu \in \mathcal{E}$ $\lambda \neq \mu$. Alors le polynôme P divise $\Omega_{\lambda} \Omega_{\mu}$. En effet :

$$\Omega_{\lambda} \Omega_{\mu} = \frac{P}{\omega_{\lambda}} \frac{P}{\omega_{\mu}} = P \frac{P}{\omega_{\lambda} \omega_{\mu}}.$$

Par conséquent $P_{\lambda} P_{\mu}$ sont est annulateur de f : $P_{\lambda}(f) \circ P_{\mu}(f) = 0$.

$$P_{\lambda}(f) \circ P_{\lambda}(f) = [P_{\lambda}(f)]^2.$$

En multipliant l'égalité $\text{Id}_{E} = \sum_{\lambda \in \mathcal{E}} P_{\lambda}(f)$ par $P_{\lambda}(f)$ on a :

$$P_{\lambda}(f) = \sum_{\mu \in \mathcal{E}} P_{\lambda}(f) \circ P_{\mu}(f) = \sum_{\mu \in \mathcal{E}} P_{\lambda}(f) \circ P_{\mu}(f) +$$

$$P_{\lambda}(f) \circ P_{\lambda}(f).$$

$$= [P_{\lambda}(f)]^2 \text{ car } P_{\lambda}(f) \circ P_{\mu}(f) = 0, \forall \lambda \neq \mu.$$

(3) : les $N_{\lambda}(f)$ sont nilpotent.

$$[N_{\lambda}(f)]^{\gamma_{\lambda}} = [P_{\lambda}(f) \circ (f - \lambda \text{id}_{E})]^{\gamma_{\lambda}}.$$

$$= [P_\lambda(f)]^{\delta_\lambda} \circ (f - \lambda \text{id}_E)^{\delta_\lambda}$$

$$= P_\lambda(f) \circ (f - \lambda \text{id}_E)^{\delta_\lambda}$$

$$= A_\lambda(f) \circ \Omega_\lambda(f) \circ (f - \lambda \text{id}_E)^{\delta_\lambda}$$

$$= A_\lambda(f) \circ \left(\frac{P}{\omega_\lambda}\right)(f) \circ (f - \lambda \text{id}_E)^{\delta_\lambda}$$

$$= A_\lambda(f) \circ \frac{P}{\omega_\lambda}(f) \circ \omega_\lambda(f)$$

$$= A_\lambda(f) \circ \underbrace{P}_{=0}(f)$$

$$= 0$$

De la même façon on établit les autres relations.

$$* N_\lambda(f) \circ P_\lambda(f) = [P_\lambda(f) \circ (f - \lambda \text{id}_E)] \circ P_\lambda(f)$$

$$= [P_\lambda(f)] \circ [P_\lambda(f) \circ (f - \lambda \text{id}_E)]$$

$$= P_\lambda(f) \circ N_\lambda(f)$$

$$= [P_\lambda(f)]^2 \circ (f - \lambda \text{id}_E)$$

$$= P_\lambda(f) \circ (f - \lambda \text{id}_E) = N_\lambda(f)$$

$$N_\lambda(f) \circ P_\mu(f) = P_\mu(f) \circ N_\lambda(f) = 0$$

si $\lambda \neq \mu$.

Soit f un endomorphisme scindé de E et P un polynôme annulateur de f .

Mardi,
le 20
Fevrier
2018
8h-12h

Alors :

$$E = \bigoplus_{\lambda \in \mathcal{E}} P_{\lambda}(f)(E).$$

Preuve. Soit P un polynôme annulateur de f . Alors d'après le théorème précédent on a

$$1_{\text{id}_E} = \sum_{\lambda \in \mathcal{E}} P_{\lambda}(f).$$

Ainsi tout vecteur x de E se décompose comme somme de vecteurs dans des sous-espaces vectoriels : $P_{\lambda}(f)(E), \lambda \in \mathcal{E}$.

$$x = \sum_{\lambda \in \mathcal{E}} P_{\lambda}(f)(x) \in \sum_{\lambda \in \mathcal{E}} P_{\lambda}(f)(E).$$

Montrons que comme la somme est directe, soit $\lambda, \mu \in \mathcal{E}$ tq $\lambda \neq \mu$.

Soit $v \in P_{\lambda}(f)(E) \cap P_{\mu}(f)(E)$. Alors il existe v_1 et $v_2 \in E$ tq

$$v = P_{\lambda}(f)(v_1) = P_{\mu}(f)(v_2).$$

Ainsi on a $v = P_{\lambda}(f)(v)$ car $P_{\lambda}(f)$ est un projecteur.

D'où

$$v = P_{\lambda}(f) \circ P_{\mu}(f)(v_2)$$

$$= 0 \text{ car } \lambda \neq \mu$$

$$\Rightarrow P_{\lambda}(f) \circ P_{\mu}(f) = 0.$$

Remarque

(52)

$$(1) \quad P_\lambda(f) / \text{Im } P_\lambda(f) = \text{Id}$$

$$(2) \quad P_\lambda(f) / \text{Im } P_\mu(f) = 0 \quad \lambda \neq \mu$$

Définition :

les projecteurs $P_\lambda(f)$ et les nilpotents $N_\lambda(f)$ sont appelés les éléments spectraux de f .

Détermination de P_λ

Posons P le polynôme caractéristique normalisé de f et $\text{sp}(f) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_p\}$ et f étant scindé, Posons

$$P = \prod_{i=1}^p (x - \lambda_i)^{\alpha_i}, \quad \text{avec } \sum_{i=1}^p \alpha_i = n = \dim E$$

D'après le théorème précédent.

$$\text{Id}_E = \sum_{i=1}^p P_\lambda(f) \quad \text{ou } P_{\lambda_i}(f) = A_{\lambda_i}(f) \circ \Omega_{\lambda_i}(f)$$

avec A_{λ_i} issu de la décomposition de Bezout.

$$\text{On a: } \sum_{i=1}^p A_{\lambda_i} \Omega_{\lambda_i} = 1 \quad \text{ou } \Omega_{\lambda_i} = \frac{P}{(x - \lambda_i)^{\alpha_i}}$$

$$\text{D'où } \frac{1}{P} = \sum_{i=1}^p A_{\lambda_i} \frac{\Omega_{\lambda_i}}{P} = \sum_{i=1}^p \frac{A_{\lambda_i}}{(x - \lambda_i)^{\alpha_i}}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{P} = \sum_{i=1}^p \frac{A_{\lambda_i}}{(x - \lambda_i)^{\alpha_i}}$$

Ainsi, les A_{λ_i} sont fournis par la décomposition en éléments simples de $\frac{1}{P}$

Exercice. On considère la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

dans la base canonique de \mathbb{R}^2 d'un endomorphisme f .
Déterminer les éléments spectraux de f .

Exercice 2 même question avec $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$

$$1) A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$2) B = \begin{pmatrix} 3 & 1 & -1 \\ 2 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

Resolution

$$\chi_A = (3-x)(1-x) \Rightarrow P_A = (x-2)(x-3)$$

$$Sp(A) = \{1, 3\}$$

Déterminons P_1, P_3, N_1, N_3 .

$$\text{On a } \Omega_1 = \frac{P_A}{x-1} = x-3; \Omega_3 = x-1$$

$$\text{On sait que } P_1 = A_1 \Omega_1 \text{ (} \cancel{x(x-3)} \text{) } A_1$$

$$P_2 = (x-1) A_3$$

54

$$\text{Or } \frac{1}{P_A} = \frac{1}{(x-1)(x-3)} = -\frac{1}{2} \frac{1}{x-1} + \frac{1}{2} \frac{1}{x-3}$$

Ainsi, $A_1 = -\frac{1}{2}$ et $A_3 = \frac{1}{2}$.

Par conséquent

$$P_1 = -\frac{1}{2}(x-3) \text{ et } P_3 = \frac{1}{2}(x-1)$$

D'où

$$P_1(f) = -\frac{1}{2}(A - 3I) = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$P_3(f) = \frac{1}{2}(A - I) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$N_1 = P_1(f) \circ (f - \text{id}) = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$N_1 = 0$$

$$N_3 = P_3(f) \circ (f - 3\text{id}) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = 0$$

En définitive.

$$\text{On a : } f = P_1(f) + 3P_3(f) + (N_1 + N_3)$$

$$f = P_1(f) + 3P_3(f)$$

$$A =$$

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & -2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 2-x & 1 & 1 \\ 2-x & -x & 1 \\ 2-x & -2 & 3-x \end{vmatrix}$$

55

Calculons χ_A .

$$\chi_A = |A - XI_3|.$$

$$(2-x) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -x & 1 \\ 1 & -2 & 3-x \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 3-x & -1 & 1 \\ 2 & -x & 1 \\ 1 & -2 & 2-x \end{vmatrix}$$

$$(2-x)$$

$$\begin{vmatrix} 3-x & -1 & 1 \\ 2 & -x & 1 \\ 4-x & -2 & 3-x \end{vmatrix}$$

$$\chi_A = (2-x)^2(1-x).$$

$$P_A = (x-2)^2(x-2).$$

$$\text{Sp}(A) = \{1, 2\}.$$

Determinons P_1, P_2, N_1, N_2 .

$$\Omega_1 = (x-2)^2.$$

$$\Omega_2 = x-2.$$

$$P_\lambda(f) = A_\lambda(f) \Omega_\lambda(f).$$

$$P_1 = A_1 \Omega_1.$$

$$\text{On a } \frac{1}{P_A} = \frac{1}{(x-2)^2(x-2)}$$

$$\frac{1}{P_A} = \frac{a}{x-2} + \frac{b}{(x-2)^2} + \frac{c}{x+2}.$$

$$\frac{1}{P_A} = \frac{-1}{x-2}$$

$$a + \frac{b}{x-2} + \frac{c(x-2)}{x-1} = \frac{1}{(x-2)(x-1)}$$

$$a + c = 0$$

$$\frac{a(x-2)}{x-2} + \frac{b(x-2)}{(x-2)^2} + c = \frac{1}{(x-2)^2}$$

$$\Rightarrow c = 1 \Rightarrow a = -1$$

$$a(x-2) + b + c \frac{(x-2)}{x-1} = \frac{1}{x-1}$$

$$\frac{1}{P_A} = \frac{-1}{x-2} + \frac{1}{(x-2)^2} + \frac{1}{x-1}$$

$$\frac{1}{P} = \sum_{i=1}^p \frac{A_{\lambda_i}}{(x-\lambda_i)^{\alpha_i}}$$

$$\frac{1}{P} = \frac{A_{\lambda_1}}{(x-\lambda_1)^{\alpha_1}} + \frac{A_{\lambda_2}}{(x-\lambda_2)^{\alpha_2}} + \dots + \frac{A_{\lambda_p}}{(x-\lambda_p)^{\alpha_p}}$$

$$\frac{1}{P_A} = \frac{A_2}{(x-2)^2} + \frac{A_1}{(x-1)} = \frac{-(x-2)+1}{(x-2)^2} + \frac{1}{x-1}$$

$$= \frac{-x+3}{(x-2)^2} + \frac{1}{x-1}$$

Partial identification

$$A_2 = -x + 3$$

$$A_1 = 1$$

$$* P_1 = A_1 \Omega_1 = (x-2)^2$$

$$* P_2 = A_2 \Omega_2$$

$$P_2 = (-x+3)(x-1)$$

$$P_1(A) = A - 2I$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$P_1(A) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$P_2(A) = A_2(A) - \Omega_2(A)$$

$$= (-A + 3I_3) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$N_\lambda(f) = P_\lambda(f) (f - \lambda \text{id}_E)$$

$$N_1(A) = P_1(A) (A - I_3) = 0$$

$$N_2(A) = P_2(A) (A - 2I_3) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Notes :

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ séinde' / $\text{Sp}(f) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_p\}$.
et P_{λ_i}, N_i les éléments spectraux de f
Alors la decomposition de Dunford de f

est : $f = D + N$. où

$$D = \sum_{i=1}^n \lambda_i P_{\lambda_i}(f) \text{ et } N = \sum_{i=1}^p N_{\lambda_i}$$

VI | Reduction de Jordan.

(59)

La reduction de Jordan par bloc triangulaire est en general suffisante pour les applications. Cependant, une dernière deduction peut être effectuée à l'intérieur de chaque bloc, jusqu'à obtenir la forme qui dans ^{un} certain sens est la plus simple possible. Il s'agit de la forme de Jordan

Definition: On appelle bloc de Jordan toute matrice carrée de la forme

$$J(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & & 0 \\ 0 & \lambda & & 0 \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda \end{pmatrix}$$

on a:

$$J_1(\lambda) = (\lambda), \quad J_2(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

$$J_3(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix}; \quad J_4(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

Proposition:

soit $J(\lambda)$ un bloc de Jordan d'ordre n . Alors

- (1) $\chi_{J(\lambda)} = (\lambda - x)^n$
- (2) $\mu_{J(\lambda)} = (x - \lambda)^n$
- (3) $\dim E_\lambda = 1$.

Théorème (de Jordan).

(60)

Soit f un endo de E scindé.

(1) Supposons que f n'a qu'une seule valeur propre λ et que.

(i) $\chi_f = (\lambda - x)^n = (-1)^n (x - \lambda)^n$.

(ii) $\mu_f = (x - \lambda)^\beta$.

(iii) $\dim E_\lambda = r$.

Alors il existe une base de E telle que la matrice M de f dans B est :

$$M = \begin{pmatrix} J_1(\lambda) & & & \\ & J_2(\lambda) & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & J_r(\lambda) \end{pmatrix} = \tilde{J}(\lambda).$$

- ou les $J_k(\lambda)$ sont des blocs de Jordan.
- l'ordre du plus grand bloc est β :
 β étant l'indice de nilpotence de $f - \lambda \text{id}_E$
- Le nombre de blocs est r .

(2) Supposons que f admet p valeurs propres $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ de multiplicité respectives $\alpha_1, \dots, \alpha_p$ i.e.

$$\chi_f = (-1)^n \prod_{i=1}^p (x - \lambda_i)^{\alpha_i}, \quad \alpha_1 + \dots + \alpha_p = n.$$

Alors il existe une base \mathcal{B} de E telle que la matrice de f dans \mathcal{B} est (61)

$$M = \begin{pmatrix} \tilde{J}(\lambda) & & & & \\ & \tilde{J}(\lambda) & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \tilde{J}(\lambda_p) & \\ & & & & 0 \end{pmatrix}$$

Exemple 1: Soit E un \mathbb{K} -e.v. de dim 5 et $f \in \mathcal{L}(E)$ tel que $\chi_f = -(x-\lambda)^5$.

$$\mu_f = (x-\lambda)^3 \quad \dim E_\lambda = 2.$$

Alors il existe une base \mathcal{B} de E dans laquelle la matrice de f sont :

$$M = \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} & 0 & 0 \\ & 0 & 0 \\ & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

Exemple 2 E un \mathbb{K} -e.v. de dim 5.

$f \in \mathcal{L}(E)$ tel que :

$$\chi_f = -(x-\lambda)^5.$$

$$\mu_f = (x-\lambda)^3.$$

$$\dim E_\lambda = 3.$$

Alors il existe une base \mathcal{B} de E telle que dans \mathcal{B} la matrice M de f est :

$$M = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

Note ; Si on dispose pour une matrice donnée. Polynôme caractéristique, polynôme minimal et la dimension de sous espace propres associé à la toutes valeurs propre λ on peut écrire la matrice de Jordan correspondante.

Démonstration du théorème(1).

(1) Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ tq $\chi_f = (-1)^n (x - \lambda)^n$.
 Alors, f est triangulaire. Ainsi, il existe une base B de E dans laquelle la matrice de f est triangulaire.

$$A = \begin{pmatrix} \lambda & & * \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda \end{pmatrix} \quad \text{Posons } A = \lambda I + N$$

ou encore $f = \lambda \text{id}_E + g$.

avec N matrice nilpotente.

Puisque la matrice λI de l'end ϕ λid_E est la même dans toutes bases de E .
 Alors le problème revient à étudier la réduction des endomorphismes nilpotent

(63)

Lemme : Soit g un endo nilpotent d'indice β . Alors les propriétés suivantes sont équivalentes.

(1) $\beta = n$ i.e. $xg = (-1)^n (x^n)$ et $ng = x^n$

(2) Il existe $x \in E, x \neq 0$ tq

$(x, g(x), \dots, g^{n-1}(x))$ est une base de E . Dans ce cas on parle d'endomorphisme cyclique.

(3) Il existe une base B dans laquelle la matrice de g est :

$$N = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \dots & 1 \\ & & & & 0 \end{pmatrix}$$

N est la matrice de Jordan d'ordre n de 0
 $J(0)$.

Preuve :

(2) \Leftrightarrow (3) est évident.

(1) \Rightarrow (2) Supposons (1). Alors $g^{n-1} \neq 0$
 Donc, il existe $x \in E$ tq $g^{n-1}(x) \neq 0$.

Posons $\begin{cases} u_n = x \\ u_{n-1} = g(x) \\ \vdots \\ u_1 = g^{n-1}(x) \end{cases}$

(64)

Montrons que $\{u_1, \dots, u_n\}$ est une base de E . Soit $(\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in K^n$ tq

$$\sum_{k=1}^n \alpha_k u_k = 0. \text{ Alors on a.}$$

$$\sum_{k=1}^n \alpha_k g^{n-k}(x) = 0$$

En prenant l'image par g^{n-k} pour $k=1, \dots, n$. On obtient successivement $\alpha_n = \dots = \alpha_1 = 0$.

Par conséquent (u_1, \dots, u_n) est une base de B et on a (1) \Rightarrow (2).

(2) \Rightarrow (1) est évident, car $B = n$

Pour le cas général, le problème revient à démontrer que: si g est nilpotent, E est somme directe de sous espaces stables par g tels que la restriction de g dans chacun des sous espaces est un endomorphisme cyclique.

Judi, le
22 Février
2018
8h - 12h

Lemme: Soit g un end ϕ nilpotent d'indice B . Notons $N_i = \text{Ker } g^i$. Alors on a la suite d'inclusion strictes suivantes.

$$\{0\} = N_0 \subsetneq N_1 \subsetneq N_2 \subsetneq \dots \subsetneq N_B = E.$$

(65)

En effet si il existe $i \in \{1, \dots, \beta\}$ tel que $N_i^2 = N_{i+1}$ on aurait $N_i^2 = N_{i+1} = \dots = N_\beta = E$. Ce qui impliquerait de nilpotence de g est $\leq i < \beta$.
Ce qui est impossible.

Lemme: Soit g un end Φ nilpotent d'indice β . Alors il existe des s.e.v M_1, \dots, M_β réduit à $\{0\}$ tels que

$$(1) \quad N_i = N_{i-1} \oplus M_i$$

$$(2) \quad g(M_i) \subset M_{i-1}$$

Lemme:

$$E = M_1 \oplus \dots \oplus M_\beta$$

Nous pouvons maintenant construire une base de E donnant la réduction de Jordan

- M_β que l'on note G_β , on considère une base de M_β
- Dans $M_{i-1} = g(M_i) + G_{i-1}$, on prend l'image de la base construite sur M et on complète par une base quelconque de G_{i-1} .

Ainsi, on obtient les bases $\mathcal{B}_\beta, \mathcal{B}_{\beta-1}, \dots, \mathcal{B}_1$ dans $M_\beta, M_{\beta-1}, \dots, M_1$

On regroupe ensuite judicieusement les vecteurs pour obtenir la base adaptée.

VIII - Exponentielle d'une matrice

Définition

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On appelle exponentielle de la matrice A et on note $\exp(A)$ ou e^A , la limite dans $M_n(\mathbb{K})$ de la suite de terme général $S_p = \sum_{k=0}^p \frac{A^k}{k!}$.

On écrit :
$$e^A = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{A^k}{k!} = I + A + \frac{A^2}{2} + \frac{A^3}{3!} + \dots$$

Propriétés

1) $\forall d \in \mathbb{K}, e^{dI} = e^d I$

2) $\forall A, B \in M_n(\mathbb{K}) : AB = BA \Rightarrow e^{A+B} = e^A e^B$

3) $\forall A \in M_n(\mathbb{K}) : e^A$ est inversible et on a : $(e^A)^{-1} = e^{-A}$

4) $D = \begin{pmatrix} d_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & d_n \end{pmatrix} \Rightarrow e^D = \begin{pmatrix} e^{d_1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & e^{d_n} \end{pmatrix}$

5) Si $M = P^{-1}DP \Rightarrow e^M = P^{-1}e^D P$

Applications aux systèmes différentiels linéaires.

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Alors, la solution générale du système linéaire est : (H) : $\frac{dx(t)}{dt} = Ax(t)$ est donnée par :

$x(t) = e^{tA} \cdot c$ ou $c \in \mathbb{R}^n$.

Soit $t_0 \in \mathbb{R}$ et $x_0 \in \mathbb{R}^n$. L'unique solution de l'équation (H) qui vaut x_0 au point t_0 est l'application $t \mapsto x(t) = e^{(t-t_0)A} \cdot x_0$

Plus généralement, la solution générale de l'équation (E) : $\frac{dx}{dt} = AX + B$ (67)

s'obtient en ajoutant à une solution particulière de (E), la solution générale du système homogène $\frac{dx}{dt} = AX$.

Exemple : $A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$. $\chi_A = (2-x)^2(1-x)$

• $\text{Sp}(A) = \{1, 2\}$.

• A est trigonalisable.

• E_1 : $U(x, y, z) \in E_1 \Leftrightarrow \begin{cases} 2x - y + z = 0 \\ 2x - y + z = 0 \\ x - y + z = 0 \end{cases}$

$\begin{cases} x - y + z = 0 \\ 2x - y + z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = y - z \\ y - z = 0 \end{cases}$

$\Rightarrow U(0, y, y) \Rightarrow y(0, 1, 1) \Rightarrow$

$E_1 = \langle U_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle$.

• E_2 :

$U(x, y, z) \in E_2 \Leftrightarrow \begin{cases} x - y + z = 0 \\ 2x - 2y + z = 0 \\ x - y = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = y \\ z = 0 \end{cases}$

$U_2 = (x, x, 0) = x(1, 1, 0) \Rightarrow E_2 = \langle U_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle$

• Cherchons $U_3 = (x, y, z)$ tq (U_1, U_2, U_3)

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & a \\ 0 & 2 & b \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} - U_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, U_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$f(U_3) = aU_1 + bU_2 + 2U_3.$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 3x - y + z = b + 2x \\ 2x + z = a + b + 2y \\ x - y + 2z = a + 2z \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x - y + z = b \\ 2x - 2y + z = a + b \\ x - y = a \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x - y = a \\ 2x - 2y + z = a + b \\ x - y + z = b \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x - y = a \\ z = a + b - 2a \\ z = b - a \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x - y = a \\ z = b - a \end{cases}$$

Prenez $a = b = 1$. alors $z = 0$ et $x - y = 1$.
 En prenant $y = 1$ on obtient $x = 2$.

D'où $U_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $a = b = 1$.

Verifions que (U_1, U_2, U_3) est libre. Donc (U_1, U_2, U_3) est une base de *trigonalisation* de

A et on a:

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \text{ et } P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Inverse de P .

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 0 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right)$$

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & -2 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

on a $T = P^{-1}AP$.

$\Rightarrow A = PTP^{-1}$.

Environ

$T = D + N$ avec

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \text{ et}$$

$$N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ on}$$

Vérifie que

$ND = DN$ et $N^2 = 0$

Par suite

$$e^T = e^D e^N e^D (I + N)$$

$$e^T = \begin{pmatrix} e^0 & 0 & 0 \\ 0 & e^2 & 0 \\ 0 & 0 & e^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} e^0 & 0 & 1 \\ 0 & e^2 & e^2 \\ 0 & 0 & e^2 \end{pmatrix}$$

Comme $A = PTP^{-1}$

$$e^A = P e^T P^{-1}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^0 & 0 & 1 \\ 0 & e^2 & e^2 \\ 0 & 0 & e^2 \end{pmatrix}$$

Chapitre 2 : Dualité.

I. Dual d'un espace vectoriel.

Definition: Soit E un \mathbb{K} -e.v.

On appelle forme linéaire sur E une application linéaire de E sur \mathbb{K} .

On appelle espace dual de E l'ensemble des formes linéaires sur E . Ils constituent un \mathbb{K} -e.v. On le note E^* .

Exemple:

(1) $E = \mathbb{K}^n$ $(a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{K}^n$. l'application $f: E \rightarrow \mathbb{K}$ définie par $f(x) = a_1x_1 + \dots + a_nx_n$ ou $x = (x_1, \dots, x_n)$ est une forme linéaire sur \mathbb{K} .

(2) $E = M_n(\mathbb{K})$ l'application $Tr: E \rightarrow \mathbb{K}$.
 $M \mapsto Tr(M)$ est une forme linéaire sur $M_n(\mathbb{K})$.

(3) Considérons $E = \mathcal{C}([a, b])$ le \mathbb{R} -e.v. des fonctions continues sur $[a, b]$.

L'application $\phi: E \rightarrow \mathbb{R}$ définie par

$$\phi(f) = \int_a^b f(t) dt \text{ est une forme linéaire.}$$

Notation: Symbole de Kronecker.
Le symbole de Kronecker désigne l'application

$$\delta: \{1, \dots, n\} \times \{1, \dots, n\} \rightarrow \{0, 1\}$$

(72)

$$(i, j) \mapsto \delta(i, j) = \delta_{ij}$$

telle que $\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i=j \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$

Soit E un K -e.v. de dim n et $\mathcal{B}(e_1, \dots, e_n)$ une base de E .

Pour tout $x \in E$, il existe, $x_1, \dots, x_n \in K$ tq
 $x = x_1 e_1 + \dots + x_n e_n$.

On définit alors $\forall i \in \{1, \dots, n\}$, la forme linéaire e_i^* par :

$$e_i^*(x) = x_i$$

C'est une forme linéaire appelée *1^{ère} forme linéaire coordonnée*.

Proposition :

La famille (e_1^*, \dots, e_n^*) est caractérisée par $\forall i, j \in \{1, \dots, n\}$, $e_i^*(e_j) = \delta_{ij}$.

Théorème :

Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E .

Alors $\mathcal{B}^* = (e_1^*, \dots, e_n^*)$ est une base E^* .

Preuve : Montrons que \mathcal{B}^* est libre. Soit $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in K$ tq $\lambda_1 e_1^* + \dots + \lambda_n e_n^* = 0$
alors en appliquant cette forme à tout e_i
on a :

$$\left(\sum_{j=1}^n \lambda_j e_j^* \right) (e_i) = 0.$$

$$\Leftrightarrow \sum_{j=1}^n \lambda_j e_j^* (e_i) = 0.$$

$$\Leftrightarrow \sum_{j=1}^n \lambda_j \delta_{ij} = 0$$

$$\Leftrightarrow \lambda_j = 0, \text{ car } \delta_{ij} = 0 \text{ si } i \neq j.$$

$\Leftrightarrow (e_i^*)_{i=1, \dots, n}$ est libre.

Par ailleurs

$$\begin{aligned} \dim E^* &= \dim \mathcal{L}_{\mathbb{K}}(E, \mathbb{K}) \\ &= \dim_{\mathbb{K}} E \times \dim_{\mathbb{K}} \mathbb{K} \\ &= \dim_{\mathbb{K}} E. \end{aligned}$$

$$\dim E^* = n.$$

Par conséquent, \mathcal{B}^* est une base de E^* .

Definition : \mathcal{B}^* est appelée la base **duale** de la base \mathcal{B}

Proposition :

Soit E un \mathbb{K} -e-vect $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E . Alors ^{Pour} toute forme linéaire ϕ de E on a :

$$\phi(e_i) = \sum_{\lambda=1}^n \phi(e_i) e_i^*$$

Preuve : Soit $\phi \in E^*$ et $x \in E$ tq $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$

Alors on a :

$$\phi(x) = \sum_{i=1}^n x_i \phi(e_i)$$

$$= \sum_{i=1}^n \phi(e_i) e_i^*(x)$$

$$= \left(\sum_{i=1}^n \phi(e_i) e_i^* \right) (x) \quad \forall x \in E$$

$$\Rightarrow \phi = \sum_{i=1}^n \phi(e_i) e_i^*$$

Proposition :

Soit ϕ une forme linéaire sur K^n . Alors il existe un unique vecteur (a_1, \dots, a_n) dans K^n tel que pour tout $x = (x_1, \dots, x_n) \in K^n$ on ait :

$$\phi(x) = a_1 x_1 + \dots + a_n x_n$$

Preuve : Considérons la base $B = (e_1, \dots, e_n)$ de K^n . Alors tout élément x de K^n s'écrit :

$$x = (x_1, \dots, x_n) = x_1 e_1 + \dots + x_n e_n$$

D'après la proposition précédente on a :

$$\phi(x) = \sum_{i=1}^n \phi(e_i) x_i$$

Il suffit de poser $a_i = \phi(e_i)$ pour obtenir l'unique vecteur attendu.

II) Bidual.

(75)

Définition:

Soit E un K -e.v. On appelle **bidual** de E l'espace dual de E^* . On la note E^{**} .

Proposition: Soit E un K -e.v. et x un vecteur de E . Alors l'application

$$\hat{x} : E^* \longrightarrow K$$

$\phi \longmapsto \phi(x)$ est linéaire

Preuve: Soit $\alpha, \beta \in K, \phi$ et $\psi \in E^*$.

$$\hat{x}(\alpha\phi + \beta\psi) = (\alpha\phi + \beta\psi)(x).$$

$$= \alpha\phi(x) + \beta\psi(x).$$

$$= \alpha\hat{x}(\phi) + \beta\hat{x}(\psi).$$

Théorème: Soit E un K -e.v. de dim finie.

Alors, l'application

$$\phi : E \longrightarrow E^{**}$$

$x \longmapsto \hat{x}$ est un **isom.**

Lemme: Soit E un K -e.v. de dimension

finie et x un vecteur non nul de E . Alors, il existe une forme linéaire φ sur E tq $\varphi(x) = 1$.

Vendredi, le
23 Février
2018

8h-12h

Preuve : supposons $\dim E = n$. soit $x \in E$, $x \neq 0$. Complétons le en une base de E . (76)

$\mathcal{B} = (x_1, e_2, \dots, e_n)$. Considérons la base duale de \mathcal{B} $\mathcal{B}^* = (x_1^*, e_2^*, \dots, e_n^*)$.

Aussi, $\varphi = x_1^*$ est une forme linéaire sur E $\varphi(x) = x_1^*(x) = 1$.

Preuve du théorème

- ϕ est linéaire.

- Comme $\dim E = \dim E^{**}$ il nous suffit de montrer que ϕ est injectif.

Soit $x \in E$, $x \neq 0$. D'après le lemme précédent il existe $\varphi \in E^*$ t.q. $\varphi(x) = 1$ D'où $\hat{x}(\varphi) = 1$ soit encore $[\phi(x)](\varphi) = 1$.

Ce qui nous dit que $\phi(x) \neq 0$.

Par conséquent, $\text{Ker } \phi = \{0\}$ et ϕ est injective.

Remarque : L'isf ϕ ne dépend pas de la base choisie. Il est appelé isf canonique.
Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E .

$$\mathcal{B}^{**} = (\phi(e_1), \dots, \phi(e_n)).$$

$$= (e_1^{**}, \dots, e_n^{**}).$$

$$\phi(e_i)(e_j^*) = e_j^*(e_i) = \delta_{ij} = e_j^{**}(e_i).$$

(77)

Proposition: Soit $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ une base de E^* .
 Alors il existe une unique base (e_1, \dots, e_n) de E
 telle que $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ est base duale. Elle est
 appelée la base **préduale** de la base
 $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$.

Preuve:

Soit $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ une base de E^* . Alors considérons
 sa base duale $(\varphi_1^*, \dots, \varphi_n^*)$ de E^{**} .

D'après le théorème précédent, il existe par
isomorphisme une base unique de E $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ telle
 que $\phi(\mathcal{B}) = (e_1^*, \dots, e_n^*)$ i.e

$$\phi(e_i) = \hat{e}_i = \varphi_i^* \quad \forall i$$

$$\Leftrightarrow e_i = \phi^{-1}(\varphi_i^*), \quad \forall i$$

Exercice 1: On considère le \mathbb{K} -e.v. \mathbb{R}^2 muni de
 sa base canonique et les deux formes linéaires.

$$\varphi_1(x) = 3x_1 + 2x_2 \quad \text{et} \quad \varphi_2(x) = x_1 + x_2.$$

1) Montrer ^{que} (φ_1, φ_2) est une base de \mathbb{R}^* .

2) Déterminer la base préduale.

Exercice 2: On considère le \mathbb{R} -e.v. \mathbb{R}^3
 muni de sa base canonique $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$.

1) Montrer la famille $[u_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, u_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}]$.

$u_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ est une base de \mathbb{R}^3 . (78)

2) Déterminons sa base duale $(\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3)$

3) Exprimer la forme linéaire φ de \mathbb{R}^3 définie par $\varphi(x, y, z) = 2x_1 + y_2 - 3z_3$ dans la base $(\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3)$.

III) Les hyperplans.

Def : soit E un K -e-v et H un s-e-v de E . On dit que H est un hyperplan de E si H est supplémentaire à une droite vectorielle dans E .

$$E = H \oplus \overbrace{Kx_0}^{\text{Droite}} \quad \text{avec } x_0 \neq 0$$

\uparrow Hyperplan

Remarque : Si $\dim E = n$ alors hyperplan H de E est de dimension $n-1$.

Exemple : $E = \mathbb{R}^3$, $H = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x=0 \}$
 $\mathbb{R}^3 = H \oplus \mathbb{R}e_1$.

Théorème : soit H un s-e-v de E . Alors les propriétés suivantes sont équivalentes :

- (1) H est un hyperplan
- (2) Il existe φ forme linéaire non nulle de E tq $H = \text{Ker } \varphi$.

Preuve:

(1) \Rightarrow (2) Supposons que H est un hyperplan. Alors par definition, il existe $x_0 \in E, x_0 \neq 0$ tq

$E = H \oplus Kx_0$. Considerons n la dim de E . Alors $\dim H = n-1$. Soit (e_1, \dots, e_{n-1}) une base de H . Par suite

$B(e_1, \dots, e_{n-1}, x_0)$ est une base de E .

Considerons $B^* = (e_1^*, \dots, e_{n-1}^*, x_0^*)$ ^{base} B^* duale.

Alors on a :

$$x_0^*(x_0) = 1 \text{ et } x_0^*(e_i) = 0 \forall i$$

Ainsi $H \subsetneq \text{Ker } \varphi$ avec $\varphi = x_0^*$

Comme $\varphi \neq 0$ alors $\text{rg}(\varphi) = 1$.

Donc $\dim \text{Ker } \varphi = n-1$.

Par consequent, $H = \text{Ker } \varphi$ car $\dim H = n-1$.

(2) \Rightarrow (1) Supposons qu'il existe $\varphi \in E^*, \varphi \neq 0$ tq $H = \text{Ker } \varphi$. Comme $\varphi \neq 0$, alors il existe $x_0 \in E$ tq $\varphi(x_0) \neq 0$.

Considerons alors le vecteur $x_1 = \frac{x_0}{\varphi(x_0)}$ et $H = \text{Ker } \varphi$.

Soit $x \in E$. On peut ecrire

$$x \in H \iff x = (x - \varphi(x)x_1) + \varphi(x)x_1 \implies \in Kx_1$$

$$x \in H + \mathbb{K}x_1.$$

(80)

Ainsi $E = H \oplus \mathbb{K}x_1$ car $H \cap \mathbb{K}x_1 = \{0\}$.

Remarque : Sur \mathbb{K}^n , l'équation d'un hyperplan est de la forme : $(H) : a_1x_1 + \dots + a_nx_n = 0$

III) Orthogonalité

Definition : Soit E un \mathbb{K} -e.v.

- soit $x \in E$ et $\varphi \in E^*$. On dit que x et φ sont orthogonaux si $\varphi(x) = 0$.

- soit $A \subset E$. On appelle orthogonal de A , le s.e.v de E^* défini par.

$$A^\circ = \{ \varphi \in E^* \mid \varphi(a) = 0, \forall a \in A \}.$$

- soit $B \subset E^*$, On appelle orthogonal de B le s.e.v de E défini par.

$$B^\circ = \{ x \in E, \varphi(x) = 0 \mid \varphi \in B \}.$$

Propriété : Soit A, A_1 et A_2 3 parties de E et B, B_1, B_2 3 parties E^* . Alors on a :

$$(1) A = (\text{Vect}(A))^\circ, A \subset (A^\circ)^\circ$$

$$(2) A_1 \subset A_2 \Rightarrow A_1^\circ \subset A_2^\circ.$$

$$(3) B^\circ = (\text{Vect}(B))^\circ \Rightarrow B^\circ \subset (B^\circ)^\circ$$

$$(4) B_1 \subset B_2 \Rightarrow B_2^\circ \subset B_1^\circ.$$

Théorème: soit E un K -e.v de dim n , alors on a:

(1) si F est un s.e.v de E alors on a:

$\dim F + \dim F^0 = n$ et $(F^0)^0 = F$.

(2) si G est s.e.v de E^* alors $\dim G + \dim G^0 = n$ et $(G^0)^0 = G$.

Preuve:

soit E , un K -e.v de dim n . Alors

(1) supposons $\dim F = p$. soit (e_1, \dots, e_p) une base de F . Complétons la en une base $(e_1, \dots, e_p, e_{p+1}, \dots, e_n)$ de E . Nous avons $F^0 = \{e_1, \dots, e_p\}$.

car $F = \text{Vect}(\{e_1, \dots, e_p\})$.

soit $\varphi \in E^*$. Alors φ s'écrit $\varphi = \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i^*$

Ainsi $\varphi \in F^0 \iff \forall i \in \{1, \dots, p\} \varphi(e_i) = 0$.

Donc $\varphi = \sum_{i=p+1}^n \lambda_i e_i^*$ ce qui nous dit que

$F^0 = \text{Vect}(e_{p+1}^*, \dots, e_n^*)$ donc $\dim F^0 = n - p$.

$\Rightarrow \dim F + \dim F^0 = n = \dim E$.

Par ailleurs, on a $F \subset (F^0)^0$ or $\dim F + \dim F^0 = \dim F^0 + \dim F^{00}$ donc $\dim F = \dim F^{00}$ et

$F = (F^0)^0$

2. Idem que (1).

Exercice:

soit $E = \mathbb{R}^3$ et f, g deux formes linéaires sur \mathbb{R}^3 définies par.

$$f(x, y, z) = x + y - 2z.$$

$$g(x, y, z) = x + 3z.$$

1) Montrons que f et g sont linéaire^{ment} indépendants.

2) Déterminons G^0 ou $G = \text{Vect}(f, g)$.

II Transposition

Definition:

Soit E, F \mathbb{K} -e-v $f \in \mathcal{L}(E, F)$. On appelle transposée de l'application linéaire f de F^* dans E^* définie par

$$t_f: F^* \rightarrow E^*$$

$$\varphi \mapsto t_f(\varphi) = \varphi \circ f.$$

Propriété:

(1) L'application $\mathcal{L}(E, F) \rightarrow \mathcal{L}(F^*, E^*)$
 $f \mapsto t_f$ est linéaire

(2) $t_{\text{Id}_E} = \text{Id}_{E^*}$.

(3) soit $f \in \mathcal{L}(E, F)$ et $g \in \mathcal{L}(F, G)$. Alors

$$t(g \circ f) = t_f \circ t_g.$$

Preuve:

(1) et (2) sont immédiats. $t_f(\varphi) = \varphi \circ f$.

(3) soit $\varphi \in G^*$. on a:

$$\begin{aligned} t(g \circ f)(\varphi) &= \varphi \circ (g \circ f) \\ &= (\varphi \circ g) \circ f. \end{aligned}$$

$$= t_f(t_g(\varphi)) = t_f \circ t_g(\varphi)$$

Représentation matricielle de t_f .

(83)

soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E et $\mathcal{C} = (u_1, \dots, u_m)$ une base de F .

Proposition.

soit $f \in \mathcal{L}(E, F)$ représenté par la matrice M dans les bases \mathcal{B} et \mathcal{C} . Alors, la matrice t_f dans les bases duales \mathcal{C}^* et \mathcal{B}^* est la matrice de t_M .

Preuve: soit $M = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq n}}$ la matrice de f dans les bases \mathcal{B} et \mathcal{C} .

Alors on a.

$$f(e_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} u_i$$

$$\begin{aligned} t_f &= (u_j^*)(e_i) = u_j^* \circ f(e_i) = u_j^* \left(\sum_{k=1}^m a_{ki} u_k \right) \\ &= \sum_{k=1}^m a_{ki} u_j^*(u_k) \end{aligned}$$

$$= \sum_{k=1}^m a_{ki} \delta_{jk} = a_{ji}$$

Soit $x \in E$ tq $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$.

Alors par suite

$$x = \sum_{i=1}^n e_i^*(x) e_i$$

$$t_f(u_j^*) (x) = \sum_{i=1}^n e_i^*(x) a_{ji} = \sum_{i=1}^n a_{ji} e_i^*(x) \quad (8)$$

$$t_f((u_j^*)) (x) = \left(\sum_{i=1}^n a_{ji} e_i^* \right) (x)$$

$$t_f((u_j^*)) = \sum_{i=1}^n a_{ji} e_i^*$$

$$\Rightarrow M(t_f) = t_m.$$

Corollaire: Soit E, F \mathbb{K} -e.v. et $f \in \mathcal{L}(E, F)$.

Alors on a :

$$(1) \operatorname{rg}(t_f) = \operatorname{rg}(f)$$

$$(2) \det(t_f) = \det(f)$$

$$(3) \operatorname{tr}(t_f) = \operatorname{tr}(f)$$

Theorème: Soit $f \in \mathcal{L}(E, F)$. Alors on a :

$$\operatorname{Ker}(t_f) = (\operatorname{Im} f)^\circ$$

si de plus E et F sont de dimension finie
alors : $\operatorname{Im}(t_f) = (\operatorname{Ker} f)^\circ$.

Preuve:

$$* \varphi \in \operatorname{Ker} t_f \Leftrightarrow \varphi \circ f = 0.$$

$$\Leftrightarrow \varphi \circ f(x) = 0, \forall x \in E.$$

$$\Leftrightarrow \forall y \in \operatorname{Im} f; \varphi(y) = 0.$$

$$\Leftrightarrow \varphi \in (\operatorname{Im} f)^\circ$$

$$\Leftrightarrow \text{Ker} f = (\text{Im} f)^\circ$$

** Supposons E et F dim finie.

Soit $\varphi \in \text{Im} f$. Alors il existe $\psi \in F^*$ / t_f

$$\varphi = t_f(\psi) = \psi \circ f.$$

Par ailleurs:

$\forall x \in \text{Ker} f, \psi \circ f(x) = 0, \text{ i.e } \varphi(x) = 0$
Donc, $\varphi \in (\text{Ker} f)^\circ$ et $\text{Im} t_f \subset (\text{Ker} f)^\circ$

D'après le théorème du rang on a:

$$\text{rg}(f) + \dim \text{Ker} f = \dim E.$$

$$\text{rg}(t_f) + \dim \text{Ker} f = \dim E = \dim(\text{Ker} f)^\circ + \dim \text{Ker} f.$$

$$\text{Donc } \text{rg}(t_f) = \dim(\text{Ker} f)^\circ$$

$$\text{Ainsi } \dim t_f = \dim(\text{Ker} f)^\circ$$

$$\text{Par conséquent } \text{Im} t_f = (\text{Ker} f)^\circ \quad \square.$$

Merci Mr pour votre sens élever de responsabilité.